



ФАЗОВЫЕ ПОТОКИ ОДНОГО СЕМЕЙСТВА КУБИЧЕСКИХ СИСТЕМ В КРУГЕ ПУАНКАРЕ. I ¹

А. Ф. Андреев, И. А. Андреева ²

Как показал еще А. Пуанкаре, нормальная автономная система дифференциальных уравнений на плоскости \mathbb{R}^2 с полиномиальными правыми частями в принципе допускает полное качественное исследование на расширенной плоскости $\bar{\mathbb{R}}^2$. С тех пор такие исследования были проведены для линейных, квадратичных и кубических однородных систем, для ряда семейств неоднородных квадратичных систем, для некоторых систем с линейными и кубическими членами в правых частях. В настоящей работе мы делаем попытку подвергнуть такому исследованию одно семейство кубических A_2 -систем (т. е. кубических систем без постоянных и линейных членов в правых частях уравнений).

Мы будем рассматривать систему

$$\frac{dx}{dt} = p_0x^3 + p_1x^2y + p_2xy^2 + p_3y^3 \equiv X(x, y), \quad (0.1)$$

$$\frac{dy}{dt} = ax^2 + bxy + cy^2 \equiv Y(x, y),$$

где $a, b, c, p_0, \dots, p_3 (\in \mathbb{R})$ — параметры, X, Y — взаимно простые формы от x и y (в частности, $|a| + |p_0| \neq 0, |c| + |p_3| \neq 0$).

¹ Работа выполнена при частичной финансовой поддержке Совета по грантам Президента Российской Федерации по поддержке ведущих научных школ (грант НШ-4609.2006.1, НИИММ им. акад. В.И.Смирнова СПбГУ.)

² © А. Ф. Андреев, И. А. Андреева, 2007

Соглашение 0.1. Будем считать, что в системе (0.1) первый ненулевой из коэффициентов c, b, a и первый ненулевой из коэффициентов p_3, p_2, p_1, p_0 положительны. Это не ограничивает общности, ибо всегда может быть достигнуто заменами в (0.1) вида $x \rightarrow -x, y \rightarrow -y, t \rightarrow -t$.

Мы ставим своей задачей выявить все возможные топологические типы фазовых потоков системы (0.1) на расширенной плоскости $\overline{\mathbb{R}}_{x,y}^2$ (или, что равносильно [3, § 13], в круге Пуанкаре $\overline{\Omega}$, а именно: выяснить топологические типы всех возможных предельных множеств траекторий системы (0.1) в круге $\overline{\Omega}$ и указать все возможные разбиения этого круга на элементарные инвариантные ячейки [3, § 16], каждая из которых имеет один источник и один сток.

Цель данной части I этого исследования — выяснить все возможные топологические типы конечной особой точки $O(0, 0)$ системы (0.1) и указать их коэффициентные критерии.

§ 1. Исследование особой точки $O(0, 0)$ системы (0.1)

В процессе исследования точки O мы постоянно будем опираться на книги [1, 2]. В частности, будем употреблять введенные в них термины и обозначения. Наиболее употребительны из них следующие.

O-кривая системы: ее полутраектория $L_p^{+(-)}$: $\varphi = \varphi(t, p) \rightarrow O$ при $t \rightarrow +\infty$ ($-\infty$), $\varphi(0, p) = p \neq O$.

ГО-кривая системы: ее O -кривая, которая, будучи дополнена точкой O , касается в ней некоторой O -полупрямой; последняя определяет в таком случае исключительное (тангенциальное) направление системы в точке O .

$O_{+(-)}$ -кривая: O -кривая, примыкающая к точке O из полуплоскости $x > 0$ ($x < 0$); *$O^{+(-)}$ -кривая:* O -кривая, примыкающая к точке O по направлению $x = 0, y \geq 0$ ($y \leq 0$).

Пучок O -кривых типа N (узловой): семейство O -кривых L_p^s : $\varphi = \varphi(t, p)$, $p \in \Gamma$, где Γ — простая открытая дуга, $\Gamma \cap L_p^s = \{p\}$, $s (\in \{+, -\})$ — фиксировано; *пучок O -кривых типа S (седловой):* пучок состоящий из одной $ГО$ -кривой L_p^+ или L_p^- .

$N_{+(-)}, S_{+(-)}$ ($N^{+(-)}, S^{+(-)}$) — пучки O -кривых типов N, S , состоящие из $O_{+(-)}$ ($O^{+(-)}$)-кривых.

Введем еще обозначения $P(u) := X(1, u), Q(u) := Y(1, u)$.

Для выявления $ГО$ -кривых системы (0.1) применим метод исключительных направлений. Согласно [2, с. 50; 3, с. 364; 4, с. 107] уравнение возможных

исключительных направлений системы (0.1) в точке O имеет вид

$$F(\varphi) \equiv Y(\cos \varphi, \sin \varphi) \cos \varphi = 0. \quad (1.1)$$

Из условий на (0.1) следует, что $F(\varphi) \not\equiv 0$. Поэтому [2, с. 49; 3, с. 365] каждая O -кривая системы (0.1) является либо TO -кривой, либо O -спиралью. При этом наличие у системы хотя бы одной TO -кривой гарантирует отсутствие у нее O -спиралей, и наоборот. Умножая уравнение (1.1) почленно на r^3 , получим уравнение возможных исключительных прямых системы (0.1) для точки O

$$x(ax^2 + bxy + cy^2) = 0. \quad (1.2)$$

Поскольку, в чем мы скоро убедимся, система (0.1) всегда имеет TO -кривые и их совокупность всегда может быть разбита на конечное число (≥ 2) непересекающихся пучков типов N и S , топологический тип ее особой точки O мы будем описывать в терминах этих пучков с помощью ее A -схемы.

Определение 1.1. A -схемой изолированной особой точки O плоской вещественной автономной системы дифференциальных уравнений (множество всех TO -кривых которой не пусто и может быть разбито на конечное число непересекающихся пучков типов N, S) будем называть слово A_O из букв N, S , фиксирующее круговой порядок следования пучков типов N, S O -кривых системы при обходе точки O в $(+)$ -направлении, начиная с некоторого из них.

Наше исследование точки O распадается на пять случаев, каждые два из которых различаются числом или кратностями прямых (1.2). В любом из них мы действуем по следующей программе.

1) Для каждой из прямых (1.2) выясняем вопросы: а) существуют ли у системы (0.1) O -кривые, примыкающие к O вдоль нее, и если да, то б) какова структура множества O -кривых, примыкающих к O вдоль каждой из ее O -полупрямых (т. е. каково число образуемых ими пучков типов N, S и каков порядок следования этих пучков при полуобходе точки O в $(+)$ -направлении).

2) На основании полученных в пункте 1) результатов составляем A -схему A_O точки O .

3) По A -схеме точки O составляем ее B -схему: слово B_O из букв E, H, P , фиксирующее круговой порядок следования O -секторов Бендиксона типов E (эллиптический), H (гиперболический), P (параболический) при обходе точки O в $(+)$ -направлении, начиная с некоторого из них. Мы используем для этого следующее правило. Если $A_O = W_1 \dots W_n$ (здесь $\forall k \in \{1, \dots, n\}$

$W_k = N \vee S$), B — круг с центром O и границей C , $L_k (\in W_k)$, $k = \overline{1, n}$, — O -кривые системы (0.1) (представители пучков W_k), каждая из которых имеет общую точку с C и притом только одну, то кривые L_k (и точка O) разбивают круг B на n секторов $\Sigma_1, \dots, \Sigma_n$, причем $\forall k \in \{1, \dots, n\}$ сектор Σ_k (имеющий боковыми границами кривые L_k и L_{k+1} , $L_{n+1} = L_1$) является [1, § 1.1.2; 2, § I.2] O -сектором Бендиксона типа E , H или P , смотря по тому являются ли пучки W_k, W_{k+1} соответственно пучками типа N , пучками типа S или пучками альтернативных типов. В-схема V_0 описывает топологический тип точки O в терминах секторов Бендиксона E, H, P .

Случай 1. $c > 0$, $d = b^2 - 4ac > 0$. В этом случае уравнение (1.2) определяет простые прямые $x = 0$, $y = q_1x$ и $y = q_2x$, $q_1 < q_2$, $P(q_i) \neq 0$, $i = 1, 2$.

1) Исследование прямой $x = 0$. Рассматривая систему (0.1) в областях $|y| > 0$, произведем в ней замену переменных

$$x = vy, \quad Y(v, 1) y dt = d\tau. \quad (1.3)$$

Получим систему

$$\frac{dy}{d\tau} = y, \quad \frac{dv}{d\tau} = V(v) y - v, \quad (1.4)$$

где $V(v) = \frac{X(v, 1)}{Y(v, 1)}$ — аналитическая в точке $v = 0$ функция, $V_0 =: V(0) = \frac{X(0, 1)}{c} = \frac{p_3}{c} \geq 0$. Система (1.4) определена на всей плоскости y, v и имеет на ней особую точку $O(0, 0)$. Выясним вопросы о существовании у нее O_{\pm} -кривых вида $v = v(y)$ и о структуре множеств таких O -кривых.

$O(0, 0)$ — особая точка системы (1.4) с собственными значениями $\lambda_{1,2} = \pm 1$, т.е. простое седло. Ее сепаратрисные многообразия суть $y = 0$ и $v = \frac{1}{2}V_0y(1 + o_y(1))$. $o_y(1) \rightarrow 0$ при $y \rightarrow 0$. Следовательно, система (1.4) имеет ровно две O -кривые вида $v = v(y)$: одну O_+ -кривую и одну O_- -кривую. Из этого в силу (1.3) следует, что для системы (0.1) при $c > 0$ к точке O вдоль прямой $x = 0$ примыкают ровно две O -кривые: $x = \frac{1}{2}V_0y^2(1 + o_y(1))$, $y \neq 0$. Они образуют пучок S^+ и пучок S^- .

2) Исследование прямых $y = q_i x$, $i = 1, 2$. Пусть q — любое из чисел q_1, q_2 . Рассматривая систему (0.1) в областях $|x| > 0$, произведем в ней замену переменных

$$y = (q + z)x, \quad P(q + z) x dt = d\tau. \quad (1.5)$$

Получим систему

$$\frac{dx}{d\tau} = x^2, \quad \frac{dz}{d\tau} = -qx + \mu z + Z(x, z), \quad (1.6)$$

где $\mu = \frac{(-1)^i c(q_2 - q_1)}{P(q)}$, i — номер q как корня $Q(u)$, а $Z(x, z)$ — аналитическая в точке $(0, 0)$ функция, исчезающая в ней вместе с частными производными первого порядка. Система (1.6) определена на всей плоскости x, z и имеет особую точку $O(0, 0)$. Выясним вопросы о существовании у нее O_{\pm} -кривых вида $z = z(x)$ и о структуре множеств этих O -кривых.

$O(0, 0)$ — особая точка системы (1.6) с собственными значениями $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = \mu \neq 0$. Замена переменных

$$z = \frac{q}{\mu}x + z_1, \quad \mu d\tau = dt_1 \tag{1.7}$$

преобразует ее в систему

$$\frac{dx}{dt_1} = \frac{x^2}{\mu}, \quad \frac{dz_1}{dt_1} = z_1 + Z_1(x, z_1), \tag{1.8}$$

где функция $Z_1(x, z_1)$ обладает теми же свойствами, что и функция $Z(x, z)$ в (1.6). На основании [1, § 6.1] или [2, § V.1] заключаем, что для системы (1.8) $O(0, 0)$ — седло-узел, для которого $\mu x < 0$ — седловая область, $\mu x > 0$ — узловая область, $x = 0$ — разделяющее их сепаратрисное многообразие. Из этого в силу замен (1.7) и (1.5) следует, что для системы (0.1) к особой точке O вдоль прямой $y = qx$ примыкают лишь O_{\pm} -кривые, образующие пучок N_+ , и пучок S_- , если $\mu > 0$, пучок S_+ и пучок N_- , если $\mu < 0$.

Таким образом, справедлива следующая теорема.

Теорема 1.1. В случае 1 A -схема A_0 и B -схема B_0 особой точки $O(0, 0)$ системы (0.1) в зависимости от знаков величин $P(q_i) = X(1, q_i)$, $i = 1, 2$, $q_{1,2} = \frac{-b \mp \sqrt{d}}{2c}$, имеют вид, указанный в таблице 1.

Таблица 1. A_0 и B_0 в случае 1.

$P(q_1)$	$P(q_2)$	A_0	B_0
+	+	$S^-SNS^+NS = S^-SNS$	$HPPPPH = HPH = PH^2$
+	-	S^-SSS^+NN	$HHHPEP = H^3PEP$
-	+	S^-NNS^+SS	$PEPHHH = PEPH^3$
-	-	$S^-NSS^+SN = NSS^+S$	$PPHHPP = PH^2P = PH^2$

В таблице 1 первоначальный перечень пучков O -кривых в слове A_0 начинается всегда с пучка S^- , а перечень O -секторов в слове B_0 — с сектора,

первой боковой границей которого является O -кривая S^- . Упрощение этих слов достигается за счет использования равенств: $NSN = N$, $PP = P$ (что означает объединение двух N -пучков или двух P -секторов и разделяющей их O -кривой в один N -пучок или P -сектор), а также за счет круговой перестановки букв и использования условной записи типа $HH = H^2$.

Случай 2. $c > 0$, $d = 0$. В этом случае уравнение (1.2) определяет прямые: $x = 0$ (простая) и $y = qx$ (двукратная). Для прямой $x = 0$ справедливы результаты случая 1.

Изучим прямую $y = qx$. Для этого, считая $|x| > 0$, произведем в (0.1) замену переменных

$$y = (q + z)x, \quad P(q + z)x dt = d\tau. \quad (1.9)$$

Получим систему (она определена и при $x = 0$ и имеет особую точку $O(0, 0)$)

$$\frac{dx}{d\tau} = x^2, \quad \frac{dz}{d\tau} = -(q + z)x + \frac{cz^2}{P(q + z)}. \quad (1.10)$$

Для нее мы должны выяснить те же вопросы, что и для системы (1.6). Но для системы (1.10) $O(0, 0)$ — особая точка с собственными значениями $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$. Изучим ее.

1) $q \neq 0$. В этом подслучае система (1.10) имеет нильпотентное линейное приближение. Замена времени $(z + q) d\tau = -dt_1$ и замена переменной x

$$x = \psi(z) + x_1, \quad \psi(z) \equiv \frac{cz^2}{(q + z)P(q + z)}, \quad (1.11)$$

преобразуют ее в систему канонического для систем с нильпотентной особой точкой $(0, 0)$ вида [1, 2]:

$$\frac{dz}{dt_1} = x_1, \quad \frac{dx_1}{dt_1} = X_1(z, x_1),$$

$$X_1(z, x_1) = -\frac{(\psi(z) + x_1)^2}{(q + z)} - \psi'(z)x_1, \quad (1.12)$$

для которой мы должны изучить особую точку $O(0, 0)$. Но общий случай такой системы изучен в [1, § 6.2] и в [2, § V.2]. Применим разработанный там алгоритм к системе (1.12).

В обозначениях из [1, 2]

$$X_1(z, x) \equiv f_1(z) + g_1(z)x_1 + h_1(z)x_1^2,$$

где f_1, g_1, h_1 — аналитические в точке $z = 0$ функции:

$$f_1(z) = a_1 z^\alpha + \dots \equiv -\frac{c^2 z^4}{P^2(q)q^3} + \dots, \quad g_1(z) = b_1 z^\beta + \dots \equiv -\frac{2cz}{P(q)q} + \dots,$$

$$h_1(z) = c_1 z^\gamma + \dots \equiv -\frac{1}{q} + \dots,$$

т. е. $\alpha = 4, \beta = 1, a_1 = -\frac{c^2}{P^2(q)q^3}, b_1 = -\frac{2c}{P(q)q}$.

Следовательно, для системы (1.12) имеет место случай $\alpha > 2\beta + 1$, а потому [1, 2] она имеет лишь следующие O -кривые:

$$x_1 = \frac{b_1}{\beta + 1} z^{\beta+1} + \dots \equiv -\frac{c}{P(q)q} z^2 + \dots \equiv -\psi(z), \quad z \neq 0, \text{ и}$$

$$x_1 = \frac{a_1}{b_1} z^{\alpha-\beta} + \dots \equiv -\frac{c}{2P(q)q^2} z^3 + \dots,$$

одну — в области $qz < 0$ и пучок N в области $qz > 0$. Из этого в силу (1.11) следует, что для системы (1.10) при $q \neq 0$ в областях $|x| > 0$ существуют лишь следующие O -кривые вида $z = z(x)$

$$z = \pm \sqrt{\frac{P(q)qx}{c}} + \dots \tag{1.13}$$

Они лежат в полуплоскости $P(q)qx > 0$ и образуют в полуплоскости $qz > 0$ пучок типа N , а в полуплоскости $qz < 0$ — пучок типа S .

Подставляя (1.13) в первое из равенств (1.9), получим аналитическое представление всех O -кривых системы (0.1), примыкающих к точке O вдоль прямой $y = qx$:

$$y = \left(q \pm \sqrt{\frac{P(q)qx}{c}} + \dots \right) x \tag{1.14}$$

Если $P(q)q > 0$ (< 0), то O -кривые (1.14) суть O_+ -кривые (O_- -кривые); при $q > 0$ они образуют пучки S_+, N_+ (S_-, N_-), а при $q < 0$ — пучки N_+, S_+ (N_-, S_-). В любом случае последовательность пучков соответствует положительному обходу точки O .

2) $q = 0$. В этом подслучае система (1.10) (в которой $P(0) = p_0 \neq 0$) имеет в точке $O(0, 0)$ невырожденное квадратичное приближение и легко исследуется методом нормальных секторов Фроммера [2, гл. II, III; 4, гл. II]. Ее исключительные прямые для точки O суть $x = 0, z = 0$ и $z = \frac{2p_0x}{c}$. Все

они простые, причем направления $x = 0, |z| > 0$, и $z = 0, |x| > 0$, могут быть заключены в нормальные сектора 2-го типа (являются седловыми), а направления $z = \frac{2p_0x}{c}, |x| > 0$, — в нормальные сектора 1-го типа (являются узловыми). Из этого в силу (1.9) следует, что для системы (0.1) к особой точке O вдоль прямой $y = 0$ примыкают лишь следующие O -кривые: $y = 0, |x| > 0$ и $y = \frac{2p_0}{c}x^2, |x| > 0$; первые образуют пучки S_+ и S_- , вторые — пучки N_+ и N_- .

Таким образом справедлива следующая теорема.

Теорема 1.2. В случае 2 A -схема A_O и B -схема B_O особой точки O системы (0.1) в зависимости от знаков величин $q = -\frac{b}{2c}$ и $P(q) = X(1, q)$ имеют вид, указанный в таблице 2.

Таблица 2. Схемы A_O и B_O в случае 2.

q	$P(q)$	A_O	B_O
+	+	S^-SNS^+	$HPPH = HPH = PH^2$
-	-	S^-NSS^+	$PPHH = PHH = PH^2$
+	-	S^-S^+SN	$HHPH = HHP = PH^2$
-	+	S^-S^+NS	$HPPH = HPH = PH^2$
0	+	$S^-SNS^+NS = S^-SNS$	$HPPPH = HPH = PH^2$
0	-	$S^-NSS^+SN = NSS^+S$	$PPHHPP = PHHP = PH^2$

Случай 3. $c > 0, d < 0$. В этом случае уравнение (1.2) определяет одну прямую: $x = 0$ (простую). Для нее сохраняет силу все, сказанное в случае 1. Следовательно, справедлива следующая теорема.

Теорема 1.3. В случае 3 A -схема и B -схема особой точки O имеют вид: $A_O = S^-S^+, B_O = HH$.

Случай 4. $c = 0, b > 0, p_3 > 0$. В этом случае уравнение (1.2) определяет прямые: $x = 0$ (двукратная) и $y = qx$ (простая), $q = -\frac{a}{b}, P(q) = X(1, q) \neq 0$.

1) Исследование прямой $x = 0$. Рассматривая систему (0.1) в областях $|y| > 0$, произведем в ней последовательно замены переменных

$$x = vy \quad \text{и} \quad X(v, 1) y dt = d\tau. \tag{1.15}$$

Получим систему

$$\frac{dy}{d\tau} = V(v)vy, \quad \frac{dv}{d\tau} = y - V(v)v^2, \quad (1.16)$$

где $V(v) = \frac{b+av}{X(v,1)}$ — аналитическая в точке $(0,0)$ функция, $V_0 := V(0) = \frac{b}{p_3} > 0$. Система (1.16) определена на всей плоскости y, v и имеет на ней нильпотентную особую точку $O(0,0)$. Нас интересуют ее O -кривые вида $v = v(y)$.

Следуя [1, 2], произведем в (1.16) замену

$$y = \psi(v) + y_1, \quad \psi(v) = V(v)v^2 \equiv V_0v^2 + \dots \quad (1.17)$$

Получим систему

$$\frac{dv}{d\tau} = y_1, \quad \frac{dy_1}{d\tau} = Y_1(v, y_1), \quad (1.18)$$

где

$$Y_1(v, y_1) = f_1(v) + g_1(v)y_1,$$

$$f_1(v) = a_1v^\alpha + \dots \equiv V_0^2v^3 + \dots, \quad g_1(v) = b_1v^\beta + \dots \equiv -V_0v + \dots,$$

т.е. $\alpha = 3, \beta = 1, a_1 = V_0^2, b_1 = -V_0, \alpha = 2\beta + 1, a_1 > 0$. Такой набор параметров α, β, a_1, b_1 свидетельствует [1, 2] о том, что для системы (1.18) особая точка $O(0,0)$ — седло с сепаратрисными многообразиями $y_1 = -V_0v^2 + \dots \equiv -\psi(v)$ и $y_1 = \frac{1}{2}V_0v^2 + \dots$. Из этого в силу (1.17) следует, что для системы (1.16) особая точка $O(0,0)$ — седло с сепаратрисными многообразиями $y = 0$ и $y = \frac{3}{2}V_0v^2 + \dots$, а потому эта система имеет лишь две O -кривые вида $v = v(y) : v = \pm \sqrt{\frac{2p_3}{3b}y + \dots}, y > 0$. Из этого в силу (1.15) следует, что в случае 4 для системы (0.1) к точке O по направлению $x = 0$ примыкают две O -кривые: $x = \pm y \sqrt{\frac{2p_3}{3b}y + \dots}, y > 0$. Они образуют пучки S_+^+ и S_-^+ .

2) Исследование прямой $y = qx$. Произведем в системе (0.1) замену (1.5). Получим систему вида (1.6) с $\mu = \frac{b}{P(q)}$.

Используя результаты, полученные для системы (1.6), заключаем, что в случае 4 O_\pm -кривые системы (0.1), примыкающие к точке O вдоль прямой $y = qx$, образуют пучок N_+ и пучок S_- , если $P(q) > 0$, пучок S_+ и пучок N_- , если $P(q) < 0$.

Таким образом, справедлива следующая теорема.

Теорема 1.4. В случае 4 А-схема и В-схема особой точки O системы (0.1) имеют вид:

$$P(q) > 0 \Rightarrow A_O = N_+ S_+^+ S_-^+ S_-, \quad B_O = PHHP = PH^2,$$

$$P(q) < 0 \Rightarrow A_O = S_+ S_+^+ S_-^+ N_-, \quad B_O = HHPP = H^2P.$$

Случай 5. $c = b = 0$, $a > 0$, $p_3 > 0$. В этом случае уравнение (1.2) определяет одну (трехкратную) прямую: $x = 0$. Для ее изучения сделаем в (0.1) замену (1.15). Получим систему

$$\frac{dy}{d\tau} = V(v)v^2y, \quad \frac{dv}{d\tau} = y - V(v)v^3, \quad (1.19)$$

где $V(v) = \frac{a}{X(v,1)}$, $V_0 := V(0) = \frac{a}{p_3} > 0$. Для нее $O(0,0)$ — нильпотентная особая точка. Нас интересуют ее O -кривые вида $v = v(y)$.

Произведем в (1.19) замену

$$y = \psi(v) + y_1, \quad \psi(v) = V(v)v^3 \equiv V_0v^3 + \dots \quad (1.20)$$

Получим (v, y_1) -систему вида (1.18), для которой $f_1(v) = V_0^2v^5 + \dots$, $g_1(v) = -2V_0v^2 + \dots$, т.е. $\alpha = 5$, $\beta = 2$, $a_1 = V_0^2$, $b_1 = -2V_0$, $\alpha = 2\beta + 1$, $a_1 > 0$. Для нее $[1, 2]$ особая точка $O(0,0)$ — седло с сепаратрисными многообразиями $y_1 = -\psi(v)$ и $y_1 = \frac{1}{3}V_0v^3 + \dots \Rightarrow$ (в силу (1.20)) и для системы (1.19) особая точка $O(0,0)$ — седло с сепаратрисными многообразиями $y = 0$ и $y = \frac{4}{3}V_0v^3 + \dots$, где $V_0 = \frac{a}{p_3}$, \Rightarrow система (1.19) имеет лишь две O -кривые вида $v = v(y)$:

$v = \sqrt[3]{\frac{3p_3}{4a}y + \dots}$, $y \neq 0$. Из этого в силу (1.15) следует: для системы (0.1) к особой точке O вдоль прямой $x = 0$ примыкают ровно две O -кривые: $x = \sqrt[3]{\frac{3p_3}{4a}y^4 + \dots}$, $y \neq 0$. Они образуют пучки S_+^+ и S_-^+ .

Теорема 1.5. В случае 5 А-схема и В-схема точки O системы (0.1) имеют вид: $A_O = S_+^- S_+^+$, $B_O = HH$.

Литература

1. Андреев А. Ф. Особые точки дифференциальных уравнений. Минск: Вышэйшая школа, 1979. 136 с.
2. Андреев А. Ф. Введение в локальную качественную теорию дифференциальных уравнений. СПб.: Изд. С.-Петербург. ун-та, 2003. 160 с.
3. Андронов А. А. и др. Качественная теория динамических систем второго порядка. М.: Наука, 1966. 568 с.
4. Немыцкий В. В., Степанов В. В. Качественная теория дифференциальных уравнений. М.-Л.: ГИТТЛ, 1949. 550 с.