



ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ УРАВНЕНИЯ
И

ПРОЦЕССЫ УПРАВЛЕНИЯ

№ 4, 2010

Электронный журнал,

рег. Эл. № ФС77-39410 от 15.04.2010

ISSN 1817-2172

<http://www.math.spbu.ru/diffjournal>

e-mail: jodiff@mail.ru

Теория обыкновенных дифференциальных уравнений

**ДВУМЕРНЫЕ ВЕЩЕСТВЕННЫЕ СИСТЕМЫ ОДУ
С КВАДРАТИЧНОЙ НЕВОЗМУЩЕННОЙ ЧАСТЬЮ:
КЛАССИФИКАЦИЯ
И ВЫРОЖДЕННЫЕ ОБОБЩЕННЫЕ НОРМАЛЬНЫЕ ФОРМЫ ¹**

В. В. БАСОВ, Е. В. ФЕДОРОВА

Россия, 198504, Санкт-Петербург, Петродворец, Университетский пр., д. 28,
Санкт-Петербургский Государственный университет,
математико-механический факультет, кафедра дифференциальных уравнений,
e-mail: vlvlbasov@rambler.ru, fev.math@gmail.com

Аннотация

Рассмотрены вещественные двумерные автономные системы ОДУ, невозмущенная часть которых представляет собой векторный однородный полином второго порядка, а возмущение – векторный формальный степенной ряд, разложение которого начинается не ниже чем с третьего порядка. Предложена и осуществлена нормализация невозмущенной части системы, а именно: множество векторных квадратичных однородных полиномов разбито на девятнадцать классов эквивалентности относительно линейных неособых замен. Представителем каждого класса является каноническая форма – многочлен, имеющий определенную структуру при максимальном числе нулевых коэффициентов. Для пяти систем, невозмущенные части которых образуют вырожденные канонические формы, выписаны все обобщенные нормальные формы, которые можно получить почти тождественными формальными преобразованиями.

¹Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (грант № 09-01-00734-а)

Часть I

Постановка задачи

1 Введение

Предлагаемая работа продолжает цикл работ ([1] – [6]), посвященных конструктивной нормализации вещественных двумерных автономных систем

$$\dot{x}_i = P_i(x) + X_i(x) \quad (i = 1, 2), \quad (1)$$

где $x = (x_1, x_2)$, $P_i = a_i x_1^2 + 2b_i x_1 x_2 + c_i x_2^2$ – невозмущенная часть, $X_i = \sum_{p=2}^{\infty} X_i^{(p+1)}(x)$ – возмущение системы, а $X_i^{(r)} = \sum_{s=0}^r X_i^{(s, r-s)} x_1^s x_2^{r-s}$ – форма порядка r ($P_i = P_i^{(2)}$).

В [1, ч. 1] и в [8, §3] изложен метод, называемый методом резонансных уравнений, позволяющий, если удастся преодолеть чисто технические вычислительные трудности, для любой системы с фиксированной невозмущенной частью в явном виде выписать все возможные формально эквивалентные ей обобщенные нормальные формы (ОНФ).

В отличие от единого определения резонансных нормальных форм или, как их еще называют, нормальных форм Пуанкаре, а раньше просто – нормальных форм (НФ), различных определений ОНФ встречается достаточно много. С их кратким описанием можно ознакомиться, например, в [7], [8].

А достаточно полная, со всеми доказательствами, теория резонансных НФ, характеризующихся наличием у системы линейного первого приближения с ненулевым вектором собственных чисел, имеется в [9] и в кратком виде представлена в [10], [11].

Предлагаемая работа преследует две цели.

1) Первая цель заключается в том, чтобы разбить множество невозмущенных по отношению к (1) систем

$$\dot{x}_1 = a_1 x_1^2 + 2b_1 x_1 x_2 + c_1 x_2^2, \quad \dot{x}_2 = a_2 x_1^2 + 2b_2 x_1 x_2 + c_2 x_2^2 \quad (2)$$

на классы эквивалентности относительно линейных неособых замен переменных, т.е. выделить конечный набор наиболее простых систем: канонических форм (КФ), попарно линейно неэквивалентных друг другу, и таких, чтобы произвольная система (2) линейной неособой заменой могла быть сведена к одной из КФ. При этом под "простотой" канонической формы понимается ее наибольшая пригодность выступить в роли невозмущенной части системы (1), подлежащей дальнейшей нормализации при помощи почти тождественных замен. Фактически, сведение к канонической форме означает нормализацию квадратичного многочлена (P_1, P_2) в системе (1) или (2).

В части II доказано, что невозмущенная система (2) имеет девятнадцать канонических форм, при этом все они найдены конструктивно, т.е. для каждой КФ в явном виде приведены условия на коэффициенты системы (2) и указана линейная неособая замена, сводящая эту систему к выбранной КФ. При этом пять канонических форм из девятнадцати имеют два представления: основное и вырожденное, которое отличается от основного тем, что один из многочленов в КФ, например P_2 , тождественно равен нулю.

Подобная классификация квадратичных канонических форм, включая вырожденные, была осуществлена ранее в [2, § 2]. И на ее основе в работах [2] – [6] были проведены исследования формальной эквивалентности систем (1) с одиннадцатью КФ, взятыми в качестве их невозмущенной части, и построены все ОНФ.

Однако, оказалось, что приведенная классификация была не полна и имела ряд недостатков, связанных с отсутствием на тот момент четко сформулированных принципов, касающихся расположения ненулевых коэффициентов в многочленах P_1 , P_2 и их нормировки, которые должны быть заложены в определение канонической формы.

Эти принципы сформулированы ниже в п. 3.3 части II. Они не оказывают существенного влияния на последующую нормализацию системы (1), но позволяют единственным образом выделить, так сказать, основную КФ и линейно эквивалентные ей дополнительные КФ, имеющие то же число ненулевых элементов, но расположенных не на лучших местах или не так нормированных.

Указанные различия в определении КФ привели к тому, что при исследовании ОНФ в некоторых исходных системах в качестве невозмущенной части ранее выбирались не основные, а дополнительные КФ в соответствии с введенной в [2, § 2] классификацией.

В части II все перечисленные недостатки предшествующей классификации устранены, и сама классификация осуществлена на другой идейной основе, что позволило доказать попарную линейную неэквивалентность выделенных КФ и в явном виде указать условия на исходную систему (1), при которых она сводится к определенной канонической форме.

2) Вторая цель предлагаемой работы заключается в том, чтобы нормализовать все системы (1), в которых в качестве невозмущенной части последовательно берутся каждая из пяти вырожденных канонических форм.

Такая нормализация, вообще говоря, менее эффективна по сравнению с нормализацией системы (1), невозмущенная часть которой задана основной канонической формой, эквивалентной вырожденной форме. Но в связи с тем, что основные канонические формы оказались сложнее вырожденных, осуществить полноценную нормализацию с некоторыми из них пока не удается из-за больших технических сложностей.

В части III для системы (1) с каждой из пяти вырожденных КФ, взятых в качестве невозмущенной части, и произвольным возмущением выписаны все обобщенные нормальные формы, которые можно получить при помощи почти тождественных преобразований, и приведены примеры нормальных форм, имеющих специальные структуры.

Для полноты картины следует отметить, что существует еще один путь нормализации системы (1) с вырожденной КФ в невозмущенной части. Для этого на место отсутствующего квадратичного многочлена P_2 ставится и фиксируется какое-либо слагаемое (или слагаемые) более высокого порядка из возмущения X_2 системы (1), но такое, чтобы удалось выровнять порядки в новой невозмущенной части путем придания каждой переменной соответствующего веса.

Указанный путь описан в [1, ч. 1] и осуществлен, например, в [8, § 6]. Ясно, что в ОНФ новый, уже не квадратичный, многочлен P_2 не изменяется (не аннулируется даже частично), но с его помощью удастся аннулировать ряд дополнительных членов возмущения.

Наконец, в части IV описано, что к настоящему моменту сделано в решении задачи о нахождении в явном виде всех ОНФ систем, имеющих в качестве невозмущенной части одну из девятнадцати канонических форм.

2 Формальная эквивалентность систем

Итак, рассмотрим двумерную вещественную автономную систему (1)

$$\dot{x}_i = P_i(x) + X_i(x) \quad (i = 1, 2),$$

где $P_i = a_i x_1^2 + 2b_i x_1 x_2 + c_i x_2^2$, $X_i = \sum_{p=2}^{\infty} X_i^{(p+1)}(x)$, $X_i^{(p+1)} = \sum_{s=0}^{p+1} X_i^{(s,p-s+1)} x_1^s x_2^{p-s+1}$.

Пусть формальная почти тождественная замена

$$x_i = y_i + h_i(y) \quad (i = 1, 2), \quad (3)$$

где $y = (y_1, y_2)$, $h_i = \sum_{p=2}^{\infty} h_i^{(p)}(y)$, переводит систему (1) в систему

$$\dot{y}_i = P_i(y) + Y_i(y) \quad (i = 1, 2), \quad (4)$$

в которой $Y_i = \sum_{p=2}^{\infty} Y_i^{(p+1)}(y)$, $Y_i^{(p+1)} = \sum_{s=0}^{p+1} Y_i^{(s,p-s+1)} y_1^s y_2^{p-s+1}$.

Продифференцировав по t замену (3) в силу систем (1) и (4), получаем

$$\sum_{j=1}^2 \left(\frac{\partial h_i(y)}{\partial y_j} P_j(y) - \frac{\partial P_i(y)}{\partial y_j} h_j(y) \right) = X_i(y + h) + P_i(h) - \sum_{j=1}^2 \frac{\partial h_i(y)}{\partial y_j} Y_j(y) - Y_i(y).$$

Тогда при любом $p \geq 2$ формы $h_i^{(p)}$, $Y_i^{(p+1)}$ удовлетворяют уравнениям

$$\begin{aligned} & (a_1 y_1^2 + 2b_1 y_1 y_2 + c_1 y_2^2) \frac{\partial h_i^{(p)}}{\partial y_1} + (a_2 y_1^2 + 2b_2 y_1 y_2 + c_2 y_2^2) \frac{\partial h_i^{(p)}}{\partial y_2} - \\ & - 2(a_i y_1 + b_i y_2) h_1^{(p)} - 2(b_i y_1 + c_i y_2) h_2^{(p)} = \widehat{Y}_i^{(p+1)} \quad (i = 1, 2), \end{aligned} \quad (5)$$

где $\widehat{Y}_i^{(p+1)} = \widetilde{Y}_i^{(p+1)}(y) - Y_i^{(p+1)}(y)$, а $\widetilde{Y}_i^{(p+1)}(y) = \{X_i(y + h) + P_i(h) - \sum_{j=1}^2 Y_j \partial h_i / \partial y_j\}^{(p+1)}$ и зависят только от $h^{(r)}$ и $Y^{(r+1)}$ с $2 \leq r \leq p - 1$.

Поэтому при последовательном для каждого $p = 2, 3, \dots$ определении форм $h_i^{(p)}$ и $Y_i^{(p+1)}$ в уравнениях (5) формы $\widetilde{Y}_i^{(p+1)}$ уже известны.

Приравнивая в уравнениях (5) коэффициенты при $y_1^s y_2^{p+1-s}$ ($s = 0, 1, \dots, p + 1$), получаем систему $2(p + 2)$ уравнений с $2(p + 1)$ неизвестными:

$$\begin{aligned} & a_2(p - s + 2) h_1^{(s-2,p-s+2)} + (a_1(s - 3) + 2b_2(p - s + 1)) h_1^{(s-1,p-s+1)} + \\ & + (2b_1(s - 1) + c_2(p - s)) h_1^{(s,p-s)} + c_1(s + 1) h_1^{(s+1,p-s-1)} - \\ & - 2b_1 h_2^{(s-1,p-s+1)} - 2c_1 h_2^{(s,p-s)} = \widehat{Y}_1^{(s,p-s+1)}, \\ & a_2(p - s + 2) h_2^{(s-2,p-s+2)} + (a_1(s - 1) + 2b_2(p - s)) h_2^{(s-1,p-s+1)} + \\ & + (2b_1 s + c_2(p - s - 2)) h_2^{(s,p-s)} + c_1(s + 1) h_2^{(s+1,p-s-1)} - \\ & - 2a_2 h_1^{(s-1,p-s+1)} - 2b_2 h_1^{(s,p-s)} = \widehat{Y}_2^{(s,p-s+1)}. \end{aligned} \quad (6)$$

В системе (6) и всегда в дальнейшем считаем, что коэффициенты рядов \widehat{Y}_i и h_i равны нулю, если один из верхних индексов меньше нуля.

Для всякого $p \geq 2$ условия совместности системы (6) можно записать в виде n_p линейных уравнений, связывающих коэффициенты однородных полиномов $Y_i^{(p+1)}$:

$$\sum_{s=0}^{p+1} (\alpha_{\nu 1}^{ps} Y_1^{(s,p-s+1)} + \alpha_{\nu 2}^{ps} Y_2^{(s,p-s+1)}) = \tilde{c} \quad (\nu = \overline{1, n_p}, \quad n_p \geq 2), \quad (7)$$

где в каждом уравнении $\tilde{c} = \sum_{s=0}^{p+1} (\alpha_{\nu 1}^{ps} \tilde{Y}_1^{(s,p-s+1)} + \alpha_{\nu 2}^{ps} \tilde{Y}_2^{(s,p-s+1)})$.

Определение 1. Уравнения (7) будем называть резонансными.

Получение резонансных уравнений в явном виде, т.е. вычисление множителей $\alpha_{\nu i}^{ps}$, является основной целью описываемого одноименного метода.

Однако, решение этой задачи наталкивается на значительные технические трудности тем большие, чем больше ненулевых коэффициентов имеют многочлены P_1, P_2 .

Поэтому в первую очередь требуется максимально упростить квадратичную невозмущенную часть системы (1), сведя ее при помощи линейной неособой замены к так называемой канонической форме (КФ).

В случае, когда система имеет линейное первое приближение, сведение его к канонической форме, очевидно, означает приведение матрицы линейной части к жордановой форме. А в рассматриваемом случае общепринятого определения КФ нет.

Принципы определения канонической формы будут сформулированы ниже исходя из потребностей, возникающих при решении системы (6) и облегчающих ее решение.

Важным критерием, упрощающим систему (6), является, как уже отмечалось, минимизация числа ненулевых коэффициентов у P_1 и P_2 .

Большое значение имеет также то, какие коэффициенты предпочтительнее обращать в нуль в первую очередь. Так, в многочлене P_1 лучше всего, если это возможно, сделать $c_1 = 0$, а в $P_2 - a_2 = 0$. Одного этого оказывается достаточно, чтобы в левых частях системы (6) исчезло по три слагаемых.

Ясно также, что решать систему (6) будет тем проще, чем больше оставшихся ненулевыми коэффициентов удастся нормировать к единице.

В ряде случаев в системе (1) один из многочленов, например P_2 , удастся сделать тождественно равным нулю. Тогда последующие упрощения P_1 приводят к появлению вырожденных КФ, которые линейно эквивалентны основным и, как отмечалось выше, имеют свои плюсы и минусы.

В заключение напомним необходимые в дальнейшем определения из работы [1].

Определение 2. Коэффициенты однородных многочленов $Y_i^{(p+1)}$ системы (4), входящие хотя бы в одно из резонансных уравнений (7), будем называть резонансными, а остальные – нерезонансными. Коэффициенты однородных многочленов $h_i^{(p)}$, остающиеся свободными при решении системы (6), будем называть резонансными.

Произвольному набору из n_p коэффициентов $Y_{i_k}^{(s_k, p+1-s_k)}$ однородных многочленов $Y_1^{(p+1)}, Y_2^{(p+1)}$, где $k = \overline{1, n_p}$, $s_k \in \{0, \dots, p+1\}$, $i_k \in \{1, 2\}$, сопоставим матрицу $\Upsilon^p = \{v_{\nu k}^p\}_{\nu, k=1}^{n_p}$, в которой $v_{\nu k}^p = \alpha_{\nu i_k}^{ps_k}$.

Определение 3. Набор из n_p коэффициентов однородных многочленов $Y_i^{(p+1)}$ будем называть резонансным, если $\det \Upsilon^p \neq 0$.

Таким образом, при любом $p \geq 2$ резонансный набор – это минимальный набор коэффициентов из $Y_1^{(p+1)}, Y_2^{(p+1)}$, каждый из которых реально присутствует хотя бы в одном из уравнений (7) и относительно которых резонансные уравнения однозначно разрешимы. При этом в резонансный набор могут входить только различные резонансные коэффициенты, иначе в \mathcal{Y}^p будут одинаковые столбцы или нулевой столбец.

Определение 4. Систему (4) будем называть обобщенной нормальной формой (ОНФ), если для любого $p \geq 2$ все коэффициенты однородных многочленов $Y_i^{(p+1)}$ равны нулю, за исключением, возможно, коэффициентов из какого-либо резонансного набора.

Предложенное определение ОНФ соответствует понятию обобщенной нормальной формы первого порядка, введенному в [12].

Часть II

Каноническая форма невозмущенной системы

3 Линейная эквивалентность квадратичных систем

3.1 Запись и характеристика квадратичных систем

Рассмотрим двумерную вещественную невозмущенную систему (2)

$$\dot{x} = P(x) \text{ or } \dot{x} = Aq^{[2]}(x) \quad (P(x) \neq 0, A \neq 0),$$

где $P = \begin{pmatrix} P_1(x) \\ P_2(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1x_1^2 + 2b_1x_1x_2 + c_1x_2^2 \\ a_2x_1^2 + 2b_2x_1x_2 + c_2x_2^2 \end{pmatrix}$, $A = \begin{pmatrix} a_1 & 2b_1 & c_1 \\ a_2 & 2b_2 & c_2 \end{pmatrix}$, $q^{[2]}(x) = \begin{pmatrix} x_1^2 \\ x_1x_2 \\ x_2^2 \end{pmatrix}$.

Определение 5. Общим множителем P_0 многочленов P_1 и P_2 будем называть общий множитель максимальной ненулевой степени, которую будем обозначать через l ($l \in \{1, 2\}$). А если общий множитель у многочленов P_1, P_2 отсутствует, то будем считать, что $l = 0$.

Для многочлена P введем функцию R , называемую результатом:

$$R = \begin{vmatrix} a_1 & 2b_1 & c_1 & 0 \\ 0 & a_1 & 2b_1 & c_1 \\ a_2 & 2b_2 & c_2 & 0 \\ 0 & a_2 & 2b_2 & c_2 \end{vmatrix} = \delta_{ac}^2 - 4\delta_{ab}\delta_{bc}, \quad (8)$$

где $\delta_{ab} = a_1b_2 - a_2b_1$, $\delta_{ac} = a_1c_2 - a_2c_1$, $\delta_{bc} = b_1c_2 - b_2c_1$.

Утверждение 1. Многочлены P_1, P_2 в системе (2) имеют общий множитель тогда и только тогда, когда $R = 0$ (см. [13, стр. 59]).

3.2 Линейные преобразования квадратичных систем

Будем упрощать систему (2) при помощи линейных неособых замен

$$x_1 = r_1 y_1 + s_1 y_2, \quad x_2 = r_2 y_1 + s_2 y_2 \quad \text{или} \quad x = Ly, \quad (9)$$

где $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$, $L = \begin{pmatrix} r_1 & s_1 \\ r_2 & s_2 \end{pmatrix}$, $\delta = \delta_{rs} = \det L \neq 0$.

Пусть замена (9) преобразует систему (2) в систему

$$\dot{y} = \tilde{P}(y) \quad \text{или} \quad \dot{y} = \tilde{A}q^{[2]}(y), \quad (10)$$

где $\tilde{P} = \begin{pmatrix} \tilde{P}_1 \\ \tilde{P}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \tilde{a}_1 y_1^2 + 2\tilde{b}_1 y_1 y_2 + \tilde{c}_1 y_2^2 \\ \tilde{a}_2 y_1^2 + 2\tilde{b}_2 y_1 y_2 + \tilde{c}_2 y_2^2 \end{pmatrix}$, $\tilde{A} = \begin{pmatrix} \tilde{a}_1 & 2\tilde{b}_1 & \tilde{c}_1 \\ \tilde{a}_2 & 2\tilde{b}_2 & \tilde{c}_2 \end{pmatrix}$.

Для системы (10) по аналогии с (2) введем результат \tilde{R} по формуле (8).

Дифференцируя замену (9) в силу систем (2) и (10), получаем $P(Ly) = L\tilde{P}(y)$ или

$$\tilde{P}(y) = L^{-1}P(Ly) = L^{-1}Aq^{[2]}(Ly), \quad (11)$$

где $L^{-1} = \delta^{-1} \begin{pmatrix} s_2 & -s_1 \\ -r_2 & r_1 \end{pmatrix}$, а $L^{-1}A = \delta^{-1} \begin{pmatrix} \delta_{as} & 2\delta_{bs} & \delta_{cs} \\ -\delta_{ar} & -2\delta_{br} & -\delta_{cr} \end{pmatrix}$.

Поэтому в формуле (11) имеем:

$$\begin{pmatrix} \tilde{a}_1 y_1^2 + 2\tilde{b}_1 y_1 y_2 + \tilde{c}_1 y_2^2 \\ \tilde{a}_2 y_1^2 + 2\tilde{b}_2 y_1 y_2 + \tilde{c}_2 y_2^2 \end{pmatrix} = \delta^{-1} \begin{pmatrix} \delta_{as} & 2\delta_{bs} & \delta_{cs} \\ -\delta_{ar} & -2\delta_{br} & -\delta_{cr} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (r_1 y_1 + s_1 y_2)^2 \\ (r_1 y_1 + s_1 y_2)(r_2 y_1 + s_2 y_2) \\ (r_2 y_1 + s_2 y_2)^2 \end{pmatrix}.$$

Приравнивая коэффициенты при $y_1^s y_2^{2-s}$ ($s = \overline{0, 2}$), получаем

$$\begin{aligned} \delta \tilde{a}_1 &= s_2 P_1(r_1, r_2) - s_1 P_2(r_1, r_2), & -\delta \tilde{a}_2 &= r_2 P_1(r_1, r_2) - r_1 P_2(r_1, r_2), \\ \delta \tilde{b}_1 &= s_2(a_1 r_1 s_1 + b_1 \delta_* + c_1 r_2 s_2) - s_1(a_2 r_1 s_1 + b_2 \delta_* + c_2 r_2 s_2), \\ -\delta \tilde{b}_2 &= r_2(a_1 r_1 s_1 + b_1 \delta_* + c_1 r_2 s_2) - r_1(a_2 r_1 s_1 + b_2 \delta_* + c_2 r_2 s_2), \\ \delta \tilde{c}_1 &= s_2 P_1(s_1, s_2) - s_1 P_2(s_1, s_2), & -\delta \tilde{c}_2 &= r_2 P_1(s_1, s_2) - r_1 P_2(s_1, s_2). \end{aligned} \quad (12)$$

где $\delta_* = r_1 s_2 + r_2 s_1$.

Утверждение 2. В системах (2) и (10) или $R, \tilde{R} = 0$, или $R\tilde{R} > 0$, т. е. знак R инвариантен по отношению к любой линейной неособой замене (9).

Действительно, нетрудно убедиться, что $\tilde{R} = \delta^2 R$.

Замечание 1. В дальнейшем для краткости систему (2) будем отождествлять с матрицей коэффициентов A или многочленом P , поступая так же и с другими полученными из нее системами. А замену (9) будем отождествлять с матрицей L .

Среди замен (9), преобразующих (2) в (10), выделим две стандартные:

$$\begin{pmatrix} r_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{pmatrix} - \text{нормировка}, \quad \tilde{A} = \begin{pmatrix} a_1 r_1 & 2b_1 s_2 & c_1 s_2^2 r_1^{-1} \\ a_2 r_1^2 s_2^{-1} & 2b_2 r_1 & c_2 s_2 \end{pmatrix}; \quad (13)$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} - \text{перенумерация, } \tilde{A} = \begin{pmatrix} c_2 & 2b_2 & a_2 \\ c_1 & 2b_1 & a_1 \end{pmatrix}. \quad (14)$$

3.3 Принципы определения канонической формы

Предложение 1. В дальнейшем, не уменьшая общности, будем считать, что в системе (2) многочлен $P_1(x) \not\equiv 0$, так как в противном случае в ней $P_2(x) \not\equiv 0$ и можно сделать перенумерацию (14).

Будем приписывать каждому элементу матрицы A или коэффициенту многочленов P_1 или P_2 системы (2) индекс, равный числу, стоящему на месте этого элемента в матрице

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Определение 6. Индексом матрицы A системы (2) будем называть сумму индексов ее ненулевых элементов.

Определение 7. Систему (2) будем называть канонической формой ($K\Phi^l$) или, что то же самое, основной $K\Phi^l$, если линейной неособой заменой (9) из нее нельзя получить систему, которая предпочтительнее исходной с точки зрения следующих иерархических принципов:

- 1) Система невырождена, т. е. $P_1, P_2 \not\equiv 0$, и, если возможно, $P_1 \equiv P_2$.
- 2) Число ненулевых элементов матрицы A минимально.
- 3) Индекс A минимален.
- 4) Число элементов A , по модулю равных единице, максимально.
- 5) Расположение ненулевых коэффициентов многочлена P_1 :
 - 5a) Порядок первого ненулевого коэффициента P_1 минимален.
 - 5b) Порядок последнего ненулевого коэффициента P_1 максимален.
- 6) Нормировка ненулевых коэффициентов системы:
 - 6a) В P_2 левый ненулевой элемент равен единице.
 - 6b) В P_1 модуль правого ненулевого коэффициента равен единице.

Замечание 2. Ключевыми при определении $K\Phi^l$ являются принципы 1 – 4. А принципы 5 и 6 позволяют выделить среди имеющихся линейно эквивалентных канонических форм, так сказать, основную $K\Phi^l$, хотя остальные линейно эквивалентные ей канонические формы не хуже с точки зрения выбора любой из них в качестве первого приближения в произвольной возмущенной системе при сведении ее к ОНФ.

Эти соображения приводят к появлению понятия дополнительной $K\Phi^l$.

Определение 8. Систему (2) будем называть дополнительной канонической формой ($DK\Phi^l$), если она линейно эквивалентна какой-либо основной $K\Phi^l$, но принцип 5 и, возможно, принцип 6 для нее не выполняются. При этом $DK\Phi^l$, полученную из любой несимметричной $K\Phi_i^l$ при помощи перенумерации (14), будем обозначать $K\Phi_i^{l\Pi}$.

4 Канонические формы системы (2) в случае $l = 0$

Рассмотрим систему (2) $\begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1x_1^2 + 2b_1x_1x_2 + c_1x_2^2 \\ a_2x_1^2 + 2b_2x_1x_2 + c_2x_2^2 \end{pmatrix}$, в которой однородные многочлены $P_1, P_2 \neq 0$ и не имеют общего множителя.

Тогда по определению 5 имеет место случай $l = 0$ и по утверждению 1 введенный в (8) результат $R = \delta_{ac}^2 - 4\delta_{ab}\delta_{bc} \neq 0$. Поэтому, в частности, $a_1^2 + a_2^2 \neq 0$ и $c_1^2 + c_2^2 \neq 0$.

Для того чтобы выписать все канонические формы, к которым система (2) сводится линейной заменой (9), необходимо сформулировать ряд условий.

Введем в рассмотрение два кубических многочлена

$$Q_1(t) = t^3 - ut^2 + vt - 1, \quad Q_2(t) = t^3 + (v^2 - 2u)t^2 + (u^2 - 2v)t + 1, \quad (15)$$

у которых входящие в коэффициенты параметры u, v имеют следующие ограничения:

$$uv \neq 0; 1, \quad u \neq v, \quad u^2 + v \neq 0, \quad u + v^2 \neq 0. \quad (16)$$

Утверждение 3. Нули многочленов Q_1, Q_2 удовлетворяют одному из двух условий:

$$\begin{aligned} \exists t'_1, t''_1 \in \mathbb{R} : Q_1(t'_1) = 0, \quad Q_1(t''_1) = 0, \quad t'_1 \neq t''_1; \\ \exists! t_1 \in \mathbb{R} : Q_1(t_1) = 0, \quad \forall t_2 \in \mathbb{R} : Q_2(t_2) = 0 \Rightarrow t_2 \neq t_1 \quad (t_1, t_2 \neq 0, u). \end{aligned} \quad (17)$$

Доказательство. Предположим, что условия (17) не выполняются.

Это значит, что $Q_1(t)$ имеет единственный вещественный нуль $t_1 = -\tau$ и этот нуль является также нулем $Q_2(t)$. Тогда многочлены (15) имеют вид

$$Q_i(t) = (t + \tau)(t^2 + \mathbf{b}_i t + \mathbf{c}_i) = t^3 + (\tau + \mathbf{b}_i)t^2 + (\tau\mathbf{b}_i + \mathbf{c}_i)t + \tau\mathbf{c}_i \quad (i = 1, 2).$$

Следовательно, $\begin{cases} \mathbf{b}_1 = -u - \tau \\ \mathbf{c}_1 = -\tau^{-1} \\ \tau\mathbf{b}_1 + \mathbf{c}_1 = v \end{cases}$ и $\begin{cases} \mathbf{b}_2 = v^2 - \tau - 2u \\ \mathbf{c}_2 = \tau^{-1} \\ \tau\mathbf{b}_2 + \mathbf{c}_2 = u^2 - 2v \end{cases}$. Из второй системы получаем $(u + \tau)^2 = \tau(v + \tau^{-1})^2$. Поэтому $\tau > 0$, иначе $u = -\tau, v = -\tau^{-1}$, что противоречит (16).

Условие единственности вещественного нуля Q_1 влечет неравенство $\mathbf{b}_1^2 - 4\mathbf{c}_1 \leq 0$, равносильное невозможному неравенству $(u + \tau)^2 + 4\tau^{-1} \leq 0$, так как $\tau > 0$. \square

СПИСОК канонических форм системы (2) в случае $l = 0$:

$$\begin{aligned} \text{К}\Phi_3^0 &= \begin{pmatrix} 1 & u & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \text{К}\Phi_1^0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \text{К}\Phi_2^0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{К}\Phi_7^0 = \begin{pmatrix} 0 & u & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \\ \text{К}\Phi_4^0 &= \begin{pmatrix} u & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \text{К}\Phi_5^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & \sigma \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{К}\Phi_6^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \\ \text{К}\Phi_8^0 &= \begin{pmatrix} u & 1 & 0 \\ 0 & 1 & v \end{pmatrix}, \quad \text{К}\Phi_9^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & \sigma \\ 0 & 1 & v \end{pmatrix}, \quad \text{К}\Phi_{10}^0 = \begin{pmatrix} 1/2 & u & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

где $u, v \neq 0, \sigma = \pm 1$; в $\text{К}\Phi_3^0$ $u \geq 1$, в $\text{К}\Phi_4^0$ $u > 1/4$, в $\text{К}\Phi_5^0$ $u \neq \pm 1/2$ при $R > 0$, в $\text{К}\Phi_9^0$ $u \neq 1/2$ при $R < 0$, в $\text{К}\Phi_{10}^0$ $0 < u < 2^{1/2}$.

Замечание 3. В $K\Phi_1^0$, $K\Phi_2^0$, $K\Phi_3^0$, $K\Phi_6^0$ и в $K\Phi_7^0$ $R = 1$, в $K\Phi_4^0$ $R = u^2$, в $K\Phi_5^0$ $R = u\sigma$, в $K\Phi_8^0$ $R = u^2v^2 - uv$, в $K\Phi_9^0$ $R = u^2v^2 + u\sigma$, в $K\Phi_{10}^0$ $R = -1/2$.

Теорема 1. $K\Phi_1^0 - K\Phi_{10}^0$ в случае $l = 0$ попарно линейно не эквивалентны и система (2) линейной неособой заменой (9) сводится к одной из них.

Доказательство.

1) $R = \delta_{ac}^2 - 4\delta_{ab}\delta_{bc} > 0$.

Покажем сначала, что найдется замена (9), которая сводит (2) к системе (10) вида

$$\begin{pmatrix} \tilde{a}_1 & 0 & \tilde{c}_1 \\ \tilde{a}_2 & 0 & \tilde{c}_2 \end{pmatrix}. \quad (18)$$

1a) $\delta_{ab} \neq 0$. Тогда при $r_1 = t_1^*t^*$, $s_1 = t_2^*t^*$, $r_2, s_2 = t^*$, где $t_1^* = (-\delta_{ac} + R^{1/2})(2\delta_{ab})^{-1}$, $t_2^* = (-\delta_{ac} - R^{1/2})(2\delta_{ab})^{-1}$, $t^* = R^{1/2}(\delta_{ab})^{-1}$ ($\delta = t^{*3}$), получаем систему (18), в которой $\tilde{a}_i = (-1)^i(t_{3-i}^*P_2(t_1^*, 1) - P_1(t_1^*, 1))$, $\tilde{c}_i = (-1)^i(t_{3-i}^*P_2(t_2^*, 1) - P_1(t_2^*, 1))$ ($i = 1, 2$).

1b) $\delta_{ab} = 0$, $\delta_{bc} \neq 0$ ($\delta_{ac} = 0$).

1b1) $a_2 \neq 0$. Тогда при $r_1 = 1$, $s_1 = -b_2$, $r_2 = 0$, $s_2 = a_2$ получаем систему (18), в которой $\tilde{a}_1 = a_1 + b_2$, $\tilde{c}_1 = a_1b_2^2 - 2b_1a_2b_2 + a_2^2c_1 - b_2^3 + a_2b_2c_2$, $\tilde{a}_2 = 1$, $\tilde{c}_2 = a_2c_2 - b_2^2$.

1b2) $a_2 = 0$ ($b_2 = 0$, $a_1, c_2 \neq 0$). Тогда при $r_1 = a_1^{-1}$, $s_1 = -(a_1c_2)^{-1}b_1$, $r_2 = 0$, $s_2 = c_2^{-1}$ получаем систему (18) с $\tilde{a}_1 = 1$, $\tilde{c}_1 = (a_1c_1 - b_1^2 + b_1c_2)c_2^{-2}$, $\tilde{a}_2 = 0$, $\tilde{c}_2 = 1$.

1c) $b_1, b_2 = 0$ ($\delta_{ac} \neq 0$). Тогда в системе (18) $\tilde{a}_i = a_i$, $\tilde{c}_i = c_i$ ($i = 1, 2$).

Теперь произвольная замена (9) сводит систему (18) к системе с коэффициентами

$$\begin{aligned} \tilde{\delta}\tilde{a}_1 &= s_2(\tilde{a}_1r_1^2 + \tilde{c}_1r_2^2) - s_1(\tilde{a}_2r_1^2 + \tilde{c}_2r_2^2), & -\tilde{\delta}\tilde{a}_2 &= r_2(\tilde{a}_1r_1^2 + \tilde{c}_1r_2^2) - r_1(\tilde{a}_2r_1^2 + \tilde{c}_2r_2^2), \\ \tilde{\delta}\tilde{b}_1 &= s_2(\tilde{a}_1r_1s_1 + \tilde{c}_1r_2s_2) - s_1(\tilde{a}_2r_1s_1 + \tilde{c}_2r_2s_2), \\ -\tilde{\delta}\tilde{b}_2 &= r_2(\tilde{a}_1r_1s_1 + \tilde{c}_1r_2s_2) - r_1(\tilde{a}_2r_1s_1 + \tilde{c}_2r_2s_2), \\ \tilde{\delta}\tilde{c}_1 &= s_2(\tilde{a}_1s_1^2 + \tilde{c}_1s_2^2) - s_1(\tilde{a}_2s_1^2 + \tilde{c}_2s_2^2), & -\tilde{\delta}\tilde{c}_2 &= r_2(\tilde{a}_1s_1^2 + \tilde{c}_1s_2^2) - r_1(\tilde{a}_2s_1^2 + \tilde{c}_2s_2^2). \end{aligned} \quad (19)$$

Далее для краткости будем опускать символ \sim над коэффициентами системы (18).

1₁) $a_1c_2 = 0$. Тогда $a_2c_1 \neq 0$.

1₁¹) $a_1, c_2 = 0$. Тогда (19) при $r_1 = (a_2^2c_1)^{-1/3}$, $s_1, r_2 = 0$, $s_2 = a_2r_1^2$ является $K\Phi_2^0$.

1₁²) $a_1 = 0$, $c_2 \neq 0$. Тогда (19) при $r_1 = 0$, $s_1 = c_1r_2^2$, $r_2 = (a_2c_1^2)^{-1/3}$, $s_2 = 0$ является $K\Phi_6^0$ с $u = c_2(a_2c_1^2)^{-1/3} \neq 0$.

1₁³) $a_1 \neq 0$, $c_2 = 0$. Тогда (19) при $r_1 = (a_2^2c_1)^{-1/3}$, $s_1, r_2 = 0$, $r_2 = a_2r_1^2$ является $K\Phi_6^0$ с $u = a_1(a_2^2c_1)^{-1/3} \neq 0$.

1₂) $a_1c_2 \neq 0$.

1₂¹) $a_2, c_1 = 0$. Тогда (19) при $r_1 = a_1^{-1}$, $s_1, r_2 = 0$, $s_2 = c_2^{-1}$ является $K\Phi_1^0$.

1₂²) $a_2 = 0$, $c_1 \neq 0$.

1₂^{2a}) $0 \neq a_1c_1c_2^{-2} \leq 1/4$. Тогда (19) при $r_1 = a_1^{-1}$, $s_1 = (2a_1)^{-1}(1 + (1 - 4a_1c_1c_2^{-2})^{1/2})$, $r_2 = 0$, $s_2 = c_2^{-1}$ является $K\Phi_3^0$ с $u = 1 + (1 - 4a_1c_1c_2^{-2})^{1/2} \geq 1$.

1₂^{2b}) $a_1c_1c_2^{-2} > 1/4$. Тогда (19) при $r_1 = c_1c_2^{-2}$, $s_1, r_2 = 0$, $s_2 = c_2^{-1}$ является $K\Phi_4^0$ с $u = a_1c_1c_2^{-2} > 1/4$.

1₂³) $a_2 \neq 0, c_1 = 0$.

1₂^{3a}) $0 \neq a_2 c_2 a_1^{-2} \leq 1/4$. Тогда система (19) при $r_1 = 0, s_1 = a_1^{-1}, r_2 = c_2^{-1}, s_2 = (2c_2)^{-1}(1 + (1 - 4a_2 c_2 a_1^{-2})^{1/2})$ является $K\Phi_3^0$ с $u = 1 + (1 - 4a_2 c_2 a_1^{-2})^{1/2} \geq 1$.

1₂^{3b}) $a_2 c_2 a_1^{-2} > 1/4$. Тогда (19) при $r_1 = 0, s_1 = a_1^{-1}, r_2 = a_2 a_1^{-2}, s_2 = 0$ является $K\Phi_4^0$ с $u = a_2 c_2 a_1^{-2} > 1/4$.

1₂⁴) $a_2 c_1 \neq 0$.

1₂^{4a}) $a_1 c_1^{1/3} = a_2^{1/3} c_2$. Тогда система (19) при $r_1 = a_1(2a_1^2 - 2a_2 c_2)^{-1}, s_1 = a_1|2a_1^4 - 2a_2^2 c_2^2|^{-1/2} \text{sign}(a_2 c_2), r_2 = a_1^2(2a_1^2 c_2 - 2a_2 c_2^2)^{-1}, s_2 = -a_1^2 c_2^{-1}|2a_1^4 - 2a_2^2 c_2^2|^{-1/2} \text{sign}(a_2 c_2) - K\Phi_5^0$ с $u = (a_1^3 + a_2 c_2)(2a_1^2 - 2a_2 c_2)^{-1} \neq 0; \pm 1/2, \sigma = \text{sign } u$. При этом $a_1^2 \pm a_2 c_2 \neq 0$, иначе в (2) $P_2 = a_1^{-1} a_2 P_1$ и $l = 3$.

1₂^{4b}) $a_1^2 + a_2 c_2 = 0$. Тогда (19) при $r_1 = a_1(a_1^3 + a_2^2 c_1)^{-2/3}, s_1 = (a_1^3 + a_2^2 c_1)^{-1/3}, r_2 = a_2(a_1^3 + a_2^2 c_1)^{-2/3}, s_2 = 0 - K\Phi_7^0$ с $u = 2a_1(a_1^3 + a_2^2 c_1)^{-1/3} \neq 0$, причем $a_1^3 + a_2^2 c_1 = -a_2 \delta_{ac} \neq 0$.

1₂^{4c}) $c_2^2 + a_1 c_1 = 0$. Тогда (19) при $r_1 = c_1(c_2^3 + c_1^2 a_2)^{-2/3}, s_1 = 0, r_2 = c_2(c_2^3 + c_1^2 a_2)^{-2/3}, s_2 = (c_2^3 + c_1^2 a_2)^{-1/3} - K\Phi_7^0$ с $u = 2c_2(c_2^3 + c_1^2 a_2)^{-1/3} \neq 0$, причем $c_2^3 + c_1^2 a_2 = -c_1 \delta_{ac} \neq 0$.

1₂^{4d}) $a_1 c_1^{1/3} \neq a_2^{1/3} c_2, a_1^2 + a_2 c_2 \neq 0, c_2^2 + a_1 c_1 \neq 0$. Тогда (19) при $r_1 = (a_2^2 c_1)^{-1/3}, s_1, r_2 = 0, s_2 = (a_2 c_1^2)^{-1/3}$ принимает вид

$$\Phi_1^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & 1 \\ 1 & 0 & v \end{pmatrix}$$

с $u = a_1(a_2^2 c_1)^{-1/3}, v = c_2(a_2 c_1^2)^{-1/3}$, удовлетворяющими (16) и $R = (uv - 1)^2 > 0$.

Итак, установлено, что Φ_1^0 с $R > 0$ и индексом восемь при указанных выше условиях на u и v не может быть сведена к системе, имеющей больше двух нулей. Сведем Φ_1^0 к $K\Phi_8^0$ с индексом шесть, а если не получится, то к $K\Phi_9^0$ с индексом семь.

Произвольная замена (9) сводит Φ_1^0 к системе с $\tilde{R} > 0$ и коэффициентами

$$\begin{aligned} \tilde{a}_1 &= -((s_1 - us_2)r_1^2 + (vs_1 - s_2)r_2^2)\delta^{-1}, & \tilde{a}_2 &= (r_1^3 - ur_1^2 r_2 + vr_1 r_2^2 - r_2^3)\delta^{-1}, \\ \tilde{b}_1 &= -((s_1 - us_2)r_1 s_1 + (vs_1 - s_2)r_2 s_2)\delta^{-1}, & \tilde{b}_2 &= ((r_1 - ur_2)r_1 s_1 + (vr_1 - r_2)r_2 s_2)\delta^{-1}, \\ \tilde{c}_1 &= -(s_1^3 - us_1^2 s_2 + vs_1 s_2^2 - s_2^3)\delta^{-1}, & \tilde{c}_2 &= ((r_1 - ur_2)s_1^2 + (vr_1 - r_2)s_2^2)\delta^{-1}, \end{aligned}$$

Коэффициенты \tilde{a}_2, \tilde{c}_1 в полученной системе можно сделать нулевыми, если $Q_1(t)$ из (15) имеет два различных вещественных нуля, т. е. выполняется условие (17₁).

В этом случае, положив в замене (9) $r_1 = t'_1 r_2, s_1 = t''_1 s_2$, что оставляет ее неособой, получим, что $\tilde{a}_2 = 0$ и $\tilde{c}_1 = 0$, и остается сделать нормировку.

Таким образом, Φ_1^0 с $u = u_*, v = v_*$, удовлетворяющими (16) и (17₁), при выбранных r_1, s_1 и $r_2 = (t'_1 - t''_1)(2(t_1'^2 t_1'' + v_* t_1' - u_* t_1' t_1'' - 1))^{-1}, s_2 = (t'_1 - t''_1)(2(t_1' t_1''^2 - u_* t_1' t_1'' + v_* t_1'' - 1))^{-1}$ сводится к $K\Phi_8^0$ с $u = (u_* t_1'^2 - t_1'^2 t_1'' - v_* t_1'' + 1)(2(t_1'^2 t_1'' + v_* t_1' - u_* t_1' t_1'' - 1))^{-1}, v = (u_* t_1''^2 - t_1' t_1''^2 - v_* t_1' + 1)(2(t_1' t_1''^2 - u_* t_1' t_1'' + v_* t_1'' - 1))^{-1}$, причем $uv \neq 0$, иначе $R = 0$.

Пусть теперь вместо (17₁) выполняется условие (17₂). Тогда $\tilde{a}_2^2 + \tilde{c}_1^2 \neq 0$.

Положив в замене (9) $r_1 = (tv - 1)(u - t)^{-1} t^{-1} r_2, s_1 = ts_2$, получим систему

$$\begin{pmatrix} (tv - 1)t^{-1} r_2 & 0 & t(t - u)r_2^{-1} s_2^2 \\ Q_2(t)t^{-2}(t - u)^{-2} r_2^2 s_2^{-1} & 2(uv - 1)(t - u)^{-1} r_2 & (tu + v)s_2 \end{pmatrix},$$

только замена должна быть неособой, т. е. $(1 - tv)(t - u)^{-1} t^{-1} \neq t$ или $Q_1(t) \neq 0$.

Согласно (17₂) $Q_1(t_2) \neq 0$. Поэтому $\tilde{a}_2 = 0$ при $t = t_2$, т.е. Φ_1^0 с $u = u_*$, $v = v_*$ при условиях (16), (17₂), заменой (9) с $t = t_2$ в выбранных r_1, s_1 и $r_2 = (u_* - t_2)(2u_*v_* - 2)^{-1}$, $s_2 = |2t_2(u_*v_* - 1)|^{-1/2}$ сводится к $\text{К}\Phi_9^0$ с $\sigma = -\text{sign}(t_2(u_*v_* - 1))$, $u = (u_* - t_2)(t_2v_* - 1) \times (2t_2(u_*v_* - 1))^{-1}$, $v = (t_2u_* + v_*)|2t_2(u_*v_* - 1)|^{-1/2}$. При этом $uv \neq 0$, иначе, если $t_2v_* - 1 = 0$, то $Q_2(t_2) = t_2(t - u)^2 \neq 0$, а если $t_2u_* + v_* = 0$, то $Q_2(-u_*^{-1}v_*) = (1 - u_*v_*)(1 - u_*^{-3}v_*^3) \neq 0$.

2) $R = \delta_{ac}^2 - 4\delta_{ab}\delta_{bc} < 0$. Тогда $\delta_{ab}\delta_{bc} > 0$.

Покажем сначала, что найдется замена (9), которая сводит (2) к системе (10) вида

$$\begin{pmatrix} \tilde{a}_1 & 2\tilde{b}_1 & \tilde{c}_1 \\ 0 & 2\tilde{b}_2 & \tilde{c}_2 \end{pmatrix} \quad (\tilde{a}_1\tilde{b}_2 \neq 0). \quad (20)$$

2а) $a_2 \neq 0$. Тогда при $r_1 = r_*$, $s_1 = 1$, $r_2 = -1$, $s_2 = 0$, где r_* – это вещественный нуль многочлена $a_2r_1^3 + (2b_2 - a_1)r_1^2 + (c_2 - 2b_1)r_1 - c_1$, получаем систему (20), в которой $\tilde{a}_1 = a_2r_*^2 + 2b_2r_* + c_2$, $\tilde{b}_1 = -a_2r_* - b_2$, $\tilde{c}_1 = a_2$, $\tilde{b}_2 = b_1 + a_1r_* - b_2r_* - a_2r_*^2$, $\tilde{c}_2 = a_2r_* - a_1$.

2б) $a_2 = 0$. Тогда в системе (20) $\tilde{a}_i = a_i$, $\tilde{b}_i = b_i$, $\tilde{c}_i = c_i$ ($i = 1, 2$).

Произвольная замена (9) с $r_2 = 0$ сводит систему (20) к системе

$$\begin{pmatrix} \tilde{a}_1r_1 & 2(\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2)s_1 + 2\tilde{b}_1s_2 & ((\tilde{a}_1 - 2\tilde{b}_2)s_1^2 + (2\tilde{b}_1 - \tilde{c}_2)s_1s_2 + \tilde{c}_1s_2^2)r_1^{-1} \\ 0 & 2\tilde{b}_2r_1 & 2\tilde{b}_2s_1 + \tilde{c}_2s_2 \end{pmatrix}. \quad (21)$$

Далее опускаем \sim над коэффициентами (20), а коэффициенты (21) отмечаем \checkmark .

2₁) $(a_1 - b_2)c_2 - 2b_1b_2 = 0$ (т.е. можно сделать $\check{b}_1, \check{c}_2 = 0$). Тогда система (21) при $r_1 = (2b_2)^{-1}$, $s_1 = -|a_1|^{1/2}c_2(-2|b_2|R)^{-1/2}\text{sign } b_2$, $r_2 = 0$, $s_2 = |2a_1b_2|^{1/2}(-R)^{-1/2}$ является $\text{К}\Phi_5^0$ с $u = a_1(2b_2)^{-1} \neq 0$, $\sigma = -\text{sign } u$.

2₂) $(a_1 - b_2)c_2 - 2b_1b_2 \neq 0$. Пусть $d_* = (2b_1 - c_2)^2 + 4c_1(2b_2 - a_1)$.

2₂¹) $d_* \geq 0$, т.е. можно сделать $\check{c}_1 = 0$. При этом $b_* = 2c_1(a_1 - b_2) + b_1(c_2 - 2b_1 + d_*^{1/2}\text{sign}(c_2 - 2b_1)) \neq 0$, иначе при $r_1 = a_1^{-1}$, $s_1 = 2c_1$, $r_2 = 0$, $s_2 = (c_2 - 2b_1 + d_*^{1/2}\text{sign}(c_2 - 2b_1))$ в системе (21) $\check{R} = \check{c}_2^2 \geq 0$, что невозможно. Поэтому при $r_1 = (2b_2)^{-1}$, $s_1 = c_1b_*^{-1}$, $r_2 = 0$, $s_2 = (2b_*)^{-1}(c_2 - 2b_1 + d_*^{1/2}\text{sign}(c_2 - 2b_1))$ система (21) – это $\text{К}\Phi_8^0$ с $u = a_1(2b_2)^{-1}$, $v = (2b_*)^{-1}(4c_1b_2 + c_2^2 - 2b_1c_2 + c_2d_*^{1/2}\text{sign}(c_2 - 2b_1))$ и $0 < uv < 1$, так как $R = uv(uv - 1) < 0$.

2₂²) $d_* < 0$.

2₂²а) $a_1 \neq b_2$. Тогда $c_* = 2b_2((a_1 - b_2)(a_1c_1 + b_1c_2 - c_1b_2) - a_1b_1^2) \neq 0$, иначе при $r_1 = (2b_2)^{-1}$, $s_1 = b_1$, $r_2 = 0$, $s_2 = b_2 - a_1$ в системе (21) $\check{c}_1 = 0$ – невозможно при $d_* < 0$.

При $r_1 = (2b_2)^{-1}$, $s_1 = b_1|c_*|^{-1/2}$, $r_2 = 0$, $s_2 = (b_2 - a_1)|c_*|^{-1/2}$ система (21) является $\text{К}\Phi_9^0$ с $u = a_1(2b_2)^{-1} \neq 0; 1/2$, $v = (2b_1b_2 - (a_1 - b_2)c_2)|c_*|^{-1/2} \neq 0$, $\sigma = \text{sign } c_*$. При этом $\check{R} = u(uv^2 + \sigma) = R(a_1 - b_2)^2b_2^{-2}|4c_*|^{-1} < 0$, следовательно, $|u|v^2 < -\text{sign}(uc_*)$. А значит, $\sigma = -\text{sign } u$ и $|u|v^2 < 1$.

2₂²б) $a_1 = b_2$ ($\check{b}_1 \neq 0$). Тогда (21) при $r_1 = (2a_1)^{-1}$, $s_1 = -c_2(-2R)^{-1/2}\text{sign}(a_1b_1)$, $r_2 = 0$, $s_2 = 2^{1/2}a_1(-R)^{-1/2}\text{sign}(a_1b_1)$ является $\text{К}\Phi_{10}^0$ с $u = 2^{3/2}|a_1b_1|(-R)^{-1/2}$, причем $0 < u < \sqrt{2}$, так как $u^2 - 2 = -2a_1^2(4b_1^2 - 4b_1c_2 + c_2^2 + 4a_1c_1)R^{-1} = -2a_1^2d_*R^{-1} < 0$. \square

Замечание 4. $\text{К}\Phi_3^0$ с $u = u_* < 1$ заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = 1 - u_*$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ опять сводится к $\text{К}\Phi_3^0$, но с $u = 2 - u_* > 1$.

$\text{К}\Phi_4^0$ с $u = u_* \leq 1/4$ – не каноническая по принципу 3. Заменой (9) с $r_1 = u_*^{-1}$, $s_1 = (1 + (1 - 4u_*)^{1/2})(2u_*)^{-1}$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ она сводится к $\text{К}\Phi_3^0$ с $u = 1 + (1 - 4u_*)^{1/2} \geq 1$.

$K\Phi_5^0$ с $|u| = 1/2$, $\sigma = \text{sign } u$ ($R = 1/2$) по принципу 2 канонической формой не является. При $u = 1/2$ заменой (9) с $r_1, s_1 = 1$, $r_2 = 2^{-1/2}$, $s_2 = -2^{-1/2}$ $K\Phi_5^0$ сводится к $K\Phi_1^0$. А при $u = -1/2$ заменой (9) с $r_1, s_1 = -1$, $r_2 = 2^{-1/2}$, $s_2 = -2^{-1/2}$ $K\Phi_5^0$ сводится к $K\Phi_2^0$.

$K\Phi_9^0$ с $u = u_* = 1/2$, $\sigma = -1$ ($R = (v^2 - 2)/4 < 0$) – неканоническая по принципу 2. Заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = -2^{1/2}v(2 - v^2)^{-1/2}$, $r_2 = 0$, $s_2 = 2^{1/2}(2 - v^2)^{-1/2}$ она сводится к $K\Phi_5^0$ с $u = 1/2$, $\sigma = -1$ ($R = -1/2$).

$K\Phi_{10}^0$ с $u = u_* \notin (0, 2^{1/2})$ канонической не является в силу принципов 2 или 3. При $|u_*| = 2^{1/2}$ заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = 0$, $r_2 = 2^{-1/2}\text{sign } u_*$, $s_2 = \text{sign } u_*$ $K\Phi_{10}^0$ сводится к $K\Phi_9^0$ с $u = 1$, $\sigma = -1$, $v = 2^{-1/2}$ ($R = -1/2$). При $|u_*| > 2^{1/2}$ заменой (9) с $r_1 = (u_* + (u_*^2 - 2)^{1/2})u_*^{-1}$, $s_1 = (u_* - (u_*^2 - 2)^{1/2})u_*^{-1}$, $r_2, s_2 = u_*^{-1}$ $K\Phi_{10}^0$ сводится к $K\Phi_8^0$ с $u = (u_*^2 - 2 + u_*^2(u_*^2 - 2)^{1/2})u_*^{-1}(u_*^2 - 2)^{-1/2} \neq 0$, $v = (-u_*^2 + 2 + u_*^2(u_*^2 - 2)^{1/2})u_*^{-1}(u_*^2 - 2)^{-1/2} \neq 0$, причем $uv = 2u_*^{-2} < 1$. А при $-2^{1/2} < u_* < 0$ $K\Phi_{10}^0$ заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1, r_2 = 0$, $s_2 = -1$ опять сводится к $K\Phi_{10}^0$, но с $u = -u_*$, т.е. $0 < u < 2^{1/2}$.

Замечание 5. Формы $\Phi_2^0 = \begin{pmatrix} u_* & v_* & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ с $u_*v_* \neq 0$, $R = 1$, и $\Phi_3^0 = \begin{pmatrix} u_* & v_* & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

с $u_*v_* \neq 0$, $R = u_*^2$, отсутствующие в списке, – неканонические по принципу 2 или 3.

Форма Φ_2^0 при $v_*^3 - 4u_*v_* - 8 = 0$, $v_*^4 + 32v_* < 0$ заменой (9) с $r_1 = 4v_*^{-2}$, $s_1 = 0$, $r_2 = -2v_*^{-1}$, $s_2 = 2v_*^{-1}$ сводится к $K\Phi_4^0$ с $u = -8v_*^{-3} > 1/4$; при $v_*^3 - 4u_*v_* - 8 = 0$, $v_*^4 + 32v_* \geq 0$ заменой (9) с $r_1 = -v_*/2$, $s_1 = 4v_*^{-1}(v_*^2 \pm (v_*^4 + 32v_*)^{1/2})(16 + v_*^3 \pm v_*(v_*^4 + 32v_*)^{1/2})^{-1}$, $r_2 = v_*^2/4$, $s_2 = 32v_*^{-1}(16 + v_*^3 \pm v_*(v_*^4 + 32v_*)^{1/2})^{-1}$ сводится к $K\Phi_3^0$ с $u = 16v_*^{-2}(\mp(v_*^4 + 32v_*)^{1/2} - v_*^2)(16 + v_*^3 \pm v_*(v_*^4 + 32v_*)^{1/2})^{-1} \neq 0$. А при $v_*^3 - 4u_*v_* - 8 \neq 0$, если $4u_* = v_*^2$, то заменой (9) с $r_1 = 0$, $s_1 = 1$, $r_2 = 1$, $s_2 = -v_*/2$ Φ_2^0 сводится к $K\Phi_7^0$ с $u = v_*/2 \neq 0$; если $4u_* \neq v_*^2$, то заменой (9) с $r_1 = 0$, $s_1 = 4(v_*^3 - 4u_*v_* - 8)^{-2/3}$, $r_2 = -2(v_*^3 - 4u_*v_* - 8)^{-1/3}$, $s_2 = -2v_*(v_*^3 - 4u_*v_* - 8)^{-2/3}$ Φ_2^0 сводится к Φ_1^0 с $u = -v_*(v_*^3 - 4u_*v_* - 8)^{-1/3}$, $v = (4u_* - v_*^2)(v_*^3 - 4u_*v_* - 8)^{-2/3}$, при этом $uv \neq 0$; 1.

Форма Φ_3^0 при $v_*^2 - 2v_* - 4u_* + 1 < 0$ заменой (9) с $r_1 = (2v_* - v_*^2 + 4u_*)(4u_*)^{-1}$, $s_1 = -(2u_*)^{-1}v_*$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ сводится к $K\Phi_4^0$ с $u = (2v_* - v_*^2 + 4u_*)/4 > 1/4$. А при $v_*^2 - 2v_* - 4u_* + 1 \geq 0$, если $v_*^2 - 2v_* - 4u_* \neq 0$, то заменой (9) с $r_1 = u_*^{-1}$, $s_1 = (1 - v_* + (v_*^2 - 2v_* - 4u_* + 1)^{1/2})(2u_*)^{-1}$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ Φ_3^0 сводится к $K\Phi_3^0$ с $u = 1 + (v_*^2 - 2v_* - 4u_* + 1)^{1/2} \geq 1$; если $v_*^2 - 2v_* - 4u_* = 0$ ($v_* \neq 2$), то заменой (9) с $r_1 = u_*^{-1}$, $s_1 = -v_*(2u_*)^{-1}$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ Φ_3^0 сводится к $K\Phi_1^0$.

Замечание 6. Формы $\Phi_4^0 = \begin{pmatrix} u_* & 0 & 1 \\ 1 & v_* & 0 \end{pmatrix}$ с $u_*v_* \neq 0$, $R = 1 + u_*v_*^2$ и $\Phi_5^0 = \begin{pmatrix} 0 & u & 1 \\ 1 & v & 0 \end{pmatrix}$

с $uv \neq 0$, $R = 1 - uv \neq 0$, отсутствующие в списке, – неканонические по принципам 2, 3.

Форма Φ_4^0 с $u_* = u$, $v_* = -2u$ при $R > 0$ заменой (9) с $r_1 = (R + R^{1/2})(2u^3)^{-1}s_2^2$, $s_1 = -(1 + R^{1/2})(2u^2)^{-1}s_2$, $r_2 = (R + R^{1/2})(1 + R^{1/2})(4u^4)^{-1}s_2^2$ сводится к системе с коэффициентами $\tilde{a}_1, \tilde{b}_1, \tilde{b}_2, \tilde{c}_2 = 0$, $\tilde{a}_2 = -R^{3/2}(R^{1/2} + 1 + 2u^3)(2u^6)^{-1}s_2^3 \neq 0$, иначе $\tilde{P}_2 \equiv 0$, что невозможно. При $s_2 = -2^{1/3}u^2R^{-1/2}(R^{1/2} + 1 + 2u^3)^{-1/3}$ полученная система – $K\Phi_2^0$.

Форма Φ_4^0 с $u_* = u$, $v_* = v \neq -2u$ при $R > 0$ заменой (9) с $r_1 = 2(R + R^{1/2})(uv^2)^{-1}s_2^2$, $s_1 = (1 + R^{1/2})(uv)^{-1}s_2$, $r_2 = (R + R^{1/2})(1 + R^{1/2})(uv)^{-2}s_2^2$ сводится к системе с $\tilde{a}_2 = s_*(uv)^{-3}s_2^3$, где $s_* = R((uv^2 - 2u^2v + 4)(R^{1/2} + 1) + 2uv^2)$, $\tilde{b}_2, \tilde{c}_2 = 0$, при этом $s_* \neq 0$, иначе $\tilde{P}_2 \equiv 0$, что невозможно. При $s_2 = uv s_*^{-1/3}$ полученная система является Φ_2^0 с $u_* = u(2u + v)(R + R^{1/2})s_*^{-2/3} \neq 0$, $v_* = (2u + v)(1 + R^{1/2})s_*^{-1/3} \neq 0$.

Форма Φ_4^0 с $u_* = u$, $v_* = -2u$ при $R < 0$ заменой (9) с $r_1 = (u+t^2)(2(u^2-ut^2+t))^{-1}$, $s_1 = |2(u^2-ut^2+t)|^{-1/2}$, $r_2 = (1-2tu)(2(u^2-ut^2+t))^{-1}$, $s_2 = t|2(u^2-ut^2+t)|^{-1/2}$, где t – вещественный корень кубического многочлена $t^3 + 6u^2t^2 - 3ut + 2u^3 + 1$, сводится к $\text{К}\Phi_6^0$ с $u = -1/2$, $\sigma = \text{sign}(u^2 - ut^2 + t) = 1$.

Форма Φ_4^0 с $u_* = u$, $v_* = v \neq -2u$ при $R < 0$ заменой (9) с $r_1 = (u+t^2)(vt^2+2t-uv)^{-1}$, $s_1 = |vt^2+2t-uv|^{-1/2}$, $r_2 = (1+tv)(vt^2+2t-uv)^{-1}$, $s_2 = t|vt^2+2t-uv|^{-1/2}$, где t – вещественный корень кубического многочлена $t^3 + (v-u)vt^2 + (u+2v)t - u^2v + 1$, сводится к системе вида

$$\begin{pmatrix} u_* & v_* & \sigma \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (22)$$

с $u_* = (ut^2 - t + u^2 + uv)(vt^2 + 2t - uv)^{-1} < 0$, $v_* = (2u + v)|vt^2 + 2t - uv|^{-1/2} \neq 0$, $\sigma = \text{sign}(vt^2 + 2t - uv)$.

1) $v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*) \geq 0$. Если $4\sigma_*u_* - 2\sigma_* - v_*^2 - |v_*|(v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*))^{1/2} \neq 0$, то система (22) заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = 2\sigma_*(4\sigma_*u_* - 2\sigma_* - v_*^2 - |v_*|(v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*))^{1/2})^{-1}$, $r_2 = 0$, $s_2 = (-v_* - (v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*))^{1/2}\text{sign } v_*)(4\sigma_*u_* - 2\sigma_* - v_*^2 - |v_*|(v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*))^{1/2})^{-1}$ сводится к $\text{К}\Phi_8^0$ с $u = u_*$, $v = 2\sigma_*(4\sigma_*u_* - 2\sigma_* - v_*^2 - |v_*|(v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*))^{1/2})^{-1}$. А если $4\sigma_*u_* - 2\sigma_* - v_*^2 - |v_*|(v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*))^{1/2} = 0$ (например, $\sigma_* = 1$, $u_* = 1$, $v_* = \pm 1$), то система (22) заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = u_*^{-1}$, $r_2 = (-v_* - (v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*))^{1/2}\text{sign } v_*)(2\sigma_*)^{-1}$, $r_2 = 0$ сводится к $\text{К}\Phi_3^0$ с $u = u_*^{-1}$.

2) $v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*) < 0$. Заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = v_*|u_*v_*^2 - \sigma_*(2u_* - 1)^2|^{-1/2}$, $r_2 = 0$, $s_2 = (1 - 2u_*)|u_*v_*^2 - \sigma_*(2u_* - 1)^2|^{-1/2}$ система (22) сводится к $\text{К}\Phi_9^0$ с $u = u_*$, $\sigma = -\text{sign}(u_*v_*^2 - \sigma_*(2u_* - 1)^2)$, $v = v_*|u_*v_*^2 - \sigma_*(2u_* - 1)^2|^{-1/2}$, причем $u_*v_*^2 \neq \sigma_*(2u_* - 1)^2$, иначе $v_*^2 + 4\sigma_*(1 - u_*) \geq 0$.

Форма Φ_5^0 при $u \neq v$ заменой (9) с $r_1 = v(v-u^2)s_*^{-2/3}$, $s_1 = us_*^{-1/3}$, $r_2 = u(u-v^2)s_*^{-2/3}$, $s_2 = -vs_*^{-1/3}$, где $s_* = (uv-1)(v-u)(u^2+uv+v^2) \neq 0$, сводится к Φ_4^0 с $u_* = uv(1-uv)s_*^{-2/3}$, $v_* = (u^3 - 2uv + v^3)s_*^{-2/3}$. А при $u = v = u_*$ заменой (9) с $r_1, r_2 = -1/2$, $s_1 = |2u_* - 2|^{-1/2}$, $s_2 = -s_1$ форма Φ_5^0 сводится к $\text{К}\Phi_5^0$ с $u = -(u_* + 1)/2$, $\sigma = \text{sign}(u_* - 1)$.

В теореме 1 все линейные неособые замены (9) приведены в явном виде. Поэтому условия, гарантирующие сведение системы (2) к соответствующей $\text{К}\Phi_i^1$, можно записать непосредственно через коэффициенты системы (2).

При $R = \delta_{ac}^2 - 4\delta_{ab}\delta_{bc} > 0$ положим

$$\tilde{a}_1 = \begin{cases} P_1(t_1^*, 1) - t_2^*P_2(t_1^*, 1), & \text{если } \delta_{ab} \neq 0, \\ a_1 + b_2, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 \neq 0, \\ 1, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 = 0, \\ a_1, & \text{если } b_1, b_2 = 0, \end{cases} \quad \tilde{a}_2 = \begin{cases} t_1^*P_2(t_1^*, 1) - P_1(t_1^*, 1), & \text{если } \delta_{ab} \neq 0, \\ 1, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 \neq 0, \\ 0, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 = 0, \\ a_2, & \text{если } b_1, b_2 = 0, \end{cases}$$

$$\tilde{c}_1 = \begin{cases} P_1(t_2^*, 1) - t_2^*P_2(t_2^*, 1), & \text{если } \delta_{ab} \neq 0, \\ a_1b_2^2 - 2b_1a_2b_2 + a_2^2c_1 - b_2^3 + a_2b_2c_2, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 \neq 0, \\ (a_1c_1 - b_1^2 + b_1c_2)c_2^{-2}, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 = 0, \\ c_1, & \text{если } b_1, b_2 = 0, \end{cases} \quad \tilde{c}_2 = \begin{cases} t_1^*P_2(t_2^*, 1) - P_1(t_2^*, 1), & \text{если } \delta_{ab} \neq 0, \\ 1, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 \neq 0, \\ 1, & \text{если } \delta_{ab} = 0, \delta_{bc} \neq 0, a_2 = 0, \\ c_2, & \text{если } b_1, b_2 = 0, \end{cases} \quad (23)$$

где $t_1^* = (-\delta_{ac} + R^{1/2})(2\delta_{ab})^{-1}$, $t_2^* = (-\delta_{ac} - R^{1/2})(2\delta_{ab})^{-1}$, а при $R < 0$ положим

$$\begin{aligned} \tilde{a}_1 &= \begin{cases} a_2 r_*^2 + 2b_2 r_* + c_2, & \text{если } a_2 \neq 0, \\ a_1, & \text{если } a_2 = 0, \end{cases} \\ \tilde{b}_1 &= \begin{cases} -a_2 r_* - b_2, & \text{если } a_2 \neq 0, \\ b_1, & \text{если } a_2 = 0, \end{cases} & \tilde{b}_2 &= \begin{cases} b_1 + a_1 r_* - b_2 r_* - a_2 r_*^2, & \text{если } a_2 \neq 0, \\ b_2, & \text{если } a_2 = 0, \end{cases} \\ \tilde{c}_1 &= \begin{cases} a_2, & \text{если } a_2 \neq 0, \\ c_1, & \text{если } a_2 = 0, \end{cases} & \tilde{c}_2 &= \begin{cases} a_2 r_* - a_1, & \text{если } a_2 \neq 0, \\ c_2, & \text{если } a_2 = 0, \end{cases} \end{aligned} \quad (24)$$

где r_* – это вещественный нуль кубического многочлена $a_2 r_*^3 + (2b_2 - a_1)r_*^2 + (c_2 - 2b_1)r_* - c_1$.

Следствие 1. Система (2), в которой $R = \delta_{ac}^2 - 4\delta_{ab}\delta_{bc} \neq 0$, линейной неособой заменой (9) сводится к $K\Phi_i^0$ ($i = \overline{1, 10}$), если шесть коэффициентов системы: a_i, b_i, c_i ($i = 1, 2$) удовлетворяют условиям:

$$K\Phi_1^0 : R > 0, \tilde{a}_1 \tilde{c}_2 \neq 0, \tilde{a}_2, \tilde{c}_1 = 0;$$

$$K\Phi_2^0 : R > 0, \tilde{a}_1, \tilde{c}_2 = 0;$$

$$K\Phi_3^0 : 1) R > 0, 0 \neq \tilde{a}_1 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2^{-2} \leq 1/4, \tilde{a}_2 = 0, \text{ тогда } u = 1 + (1 - 4\tilde{a}_1 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2^{-2})^{1/2} \geq 1; \\ 2) R > 0, 0 \neq \tilde{a}_2 \tilde{c}_2 \tilde{a}_1^{-2} \leq 1/4, \tilde{c}_1 = 0, \text{ тогда } u = 1 + (1 - 4\tilde{a}_2 \tilde{c}_2 \tilde{a}_1^{-2})^{1/2} \geq 1;$$

$$K\Phi_4^0 : 1) R > 0, \tilde{a}_1 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2^{-2} > 1/4, \tilde{a}_2 = 0, \text{ тогда } u = \tilde{a}_1 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2^{-2} > 1/4; 2) R > 0, \tilde{a}_2 \tilde{c}_2 \tilde{a}_1^{-2} > 1/4, \tilde{c}_1 = 0, \text{ тогда } u = \tilde{a}_2 \tilde{c}_2 \tilde{a}_1^{-2} > 1/4;$$

$$K\Phi_5^0 : 1) R > 0, \tilde{a}_1 \tilde{c}_1^{-1/3} = \tilde{a}_2^{-1/3} \tilde{c}_2 \neq 0, \text{ тогда } u = (\tilde{a}_1^2 + \tilde{a}_2 \tilde{c}_2)(2\tilde{a}_1^2 - 2\tilde{a}_2 \tilde{c}_2)^{-1} \neq 0; \pm 1/2, \\ \sigma = \text{sign } u; 2) R < 0, (\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2) \tilde{c}_2 - 2b_1 b_2 = 0, \text{ тогда } u = \tilde{a}_1 (2b_2)^{-1} \neq 0; \sigma = -\text{sign } u;$$

$$K\Phi_6^0 : 1) R > 0, \tilde{a}_1 = 0, \tilde{c}_2 \neq 0, \text{ тогда } u = \tilde{c}_2 (\tilde{a}_2 \tilde{c}_1^2)^{-1/3} \neq 0; 2) R > 0, \tilde{a}_1 \neq 0, \tilde{c}_2 = 0, \text{ тогда } u = \tilde{a}_1 (\tilde{a}_2^2 \tilde{c}_1)^{-1/3} \neq 0;$$

$$K\Phi_7^0 : 1) R > 0, \tilde{a}_1 \tilde{a}_2 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2 \neq 0, \tilde{a}_1^2 + \tilde{a}_2 \tilde{c}_2 = 0, \text{ тогда } u = 2\tilde{a}_1 (\tilde{a}_1^3 + \tilde{a}_2^2 \tilde{c}_1)^{-1/3} \neq 0; \\ 2) R > 0, \tilde{a}_1 \tilde{a}_2 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2 \neq 0, \tilde{c}_2^2 + \tilde{a}_1 \tilde{c}_1 = 0, \text{ тогда } u = 2\tilde{c}_2 (\tilde{c}_2^3 + \tilde{c}_1^2 \tilde{a}_2)^{-1/3} \neq 0;$$

$$K\Phi_8^0 : 1) R > 0, \tilde{a}_1 \tilde{a}_2 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2 \neq 0, \tilde{a}_1 \tilde{c}_1^{-1/3} \neq \tilde{a}_2^{-1/3} \tilde{c}_2, \tilde{a}_1^2 + \tilde{a}_2 \tilde{c}_2 \neq 0, \tilde{c}_2^2 + \tilde{a}_1 \tilde{c}_1 \neq 0, \\ \delta_{\tilde{a}\tilde{c}} \neq 0, \text{ выполнено условие (17}_1) \text{ для многочленов } Q_1(t), Q_2(t) \text{ из (15), в которых } u = \\ u_* = \tilde{a}_1 (\tilde{a}_2^2 \tilde{c}_1)^{-1/3}, v = v_* = \tilde{c}_2 (\tilde{a}_2 \tilde{c}_1^2)^{-1/3}, \text{ тогда в } K\Phi_8^0 \text{ } u = (u_* t_1^2 - t_1^2 t_1'' - v_* t_1'' + 1)(2(t_1^2 t_1'' + \\ v_* t_1'' - u_* t_1^2 - 1))^{-1} \neq 0, v = (u_* t_1^{\prime\prime 2} - t_1^{\prime\prime 2} t_1'' - v_* t_1'' + 1)(2(t_1^{\prime\prime 2} t_1'' - u_* t_1^{\prime\prime 2} + v_* t_1'' - 1))^{-1} \neq 0; \\ 2) R < 0, (\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2) \tilde{c}_2 - 2b_1 b_2 \neq 0, d_* = (2b_1 - \tilde{c}_2)^2 + 4\tilde{c}_1 (2b_2 - \tilde{a}_1) \geq 0, \text{ тогда } u = \tilde{a}_1 (2b_2)^{-1} \neq 0; \\ v = (4\tilde{c}_1 (\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2) + 2b_1 (\tilde{c}_2 - 2b_1 + d_*^{1/2} \text{sign}(\tilde{c}_2 - 2b_1)))^{-1} (4\tilde{c}_1 b_2 + \tilde{c}_2^2 - 2b_1 \tilde{c}_2 + \tilde{c}_2 d_*^{1/2} \text{sign}(\tilde{c}_2 - 2b_1)) \neq 0;$$

$$K\Phi_9^0 : 1) R > 0, \tilde{a}_1 \tilde{a}_2 \tilde{c}_1 \tilde{c}_2 \neq 0, \tilde{a}_1 \tilde{c}_1^{-1/3} \neq \tilde{a}_2^{-1/3} \tilde{c}_2, \tilde{a}_1^2 + \tilde{a}_2 \tilde{c}_2 \neq 0, \tilde{c}_2^2 + \tilde{a}_1 \tilde{c}_1 \neq 0, \delta_{\tilde{a}\tilde{c}} \neq 0, \\ \text{ выполнено условие (17}_2) \text{ для многочленов } Q_1(t), Q_2(t) \text{ из (15), в которых } u = u_* = \\ \tilde{a}_1 (\tilde{a}_2^2 \tilde{c}_1)^{-1/3}, v = v_* = \tilde{c}_2 (\tilde{a}_2 \tilde{c}_1^2)^{-1/3}, \text{ тогда в } K\Phi_9^0 \text{ } u = (t_2 - u_*)(1 - t_2 v_*)(2t_2(u_* v_* - 1))^{-1} \neq 0, \\ v = (u_* t_2 + v_*) |2t_2(u_* v_* - 1)|^{-1/2} \neq 0, \sigma = -\text{sign}(t_2(u_* v_* - 1)); 2) R < 0, (\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2) \tilde{c}_2 - 2b_1 b_2 \neq 0, \\ d_* = (2b_1 - \tilde{c}_2)^2 + 4\tilde{c}_1 (2b_2 - \tilde{a}_1) < 0, \tilde{a}_1 \neq \tilde{b}_2, \text{ тогда } u = \tilde{a}_1 (2b_2)^{-1} \neq 0; 1/2, \sigma = -\text{sign } u, \\ v = (2b_1 b_2 - (\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2) \tilde{c}_2) |2b_2((\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2)(\tilde{a}_1 \tilde{c}_1 + \tilde{b}_1 \tilde{c}_2 - \tilde{c}_1 \tilde{b}_2) - \tilde{a}_1 \tilde{b}_1^2)|^{-1/2} \neq 0;$$

$$K\Phi_{10}^0 : R < 0, (\tilde{a}_1 - \tilde{b}_2) \tilde{c}_2 - 2b_1 b_2 \neq 0, d_* = (2b_1 - \tilde{c}_2)^2 + 4\tilde{c}_1 (2b_2 - \tilde{a}_1) < 0, \tilde{a}_1 = \tilde{b}_2, \\ \text{ тогда } u = 2^{3/2} |\tilde{a}_1 \tilde{b}_1| (4\delta_{\tilde{a}\tilde{b}} \delta_{\tilde{b}\tilde{c}} - \delta_{\tilde{a}\tilde{c}}^2)^{-1/2}, \text{ причем } 0 < u < \sqrt{2}.$$

Здесь при $R > 0$ коэффициенты матрицы (18) $\tilde{a}_1, \tilde{c}_1, \tilde{a}_2, \tilde{c}_2$ определены в (23), а при $R < 0$ коэффициенты матрицы (20) $\tilde{a}_1, \tilde{b}_1, \tilde{c}_1, \tilde{b}_2, \tilde{c}_2$ определены в (24).

5 Канонические формы системы (2) в случае $l = 1$

5.1 Линейная эквивалентность систем при $l = 1$

Система (2) $\dot{x} = P(x)$ при $l = 1$ записывается в следующем виде

$$\begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \end{pmatrix} = P_0(x) \begin{pmatrix} p_1x_1 + q_1x_2 \\ p_2x_1 + q_2x_2 \end{pmatrix} = \langle (\alpha, \beta), x \rangle Hx \neq 0 \quad (\delta_{pq} \neq 0), \quad (25)$$

т. е. в системе (25) общий множитель $P_0 = \alpha x_1 + \beta x_2 \neq 0$, матрица $H = \begin{pmatrix} p_1 & q_1 \\ p_2 & q_2 \end{pmatrix}$.

Поэтому собственные числа матрицы H отличны от нуля и имеют вид

$$\lambda_{1,2} = (p_1 + q_2 \pm \sqrt{D})/2, \quad (26)$$

где $D = (p_1 + q_2)^2 - 4\delta_{pq} = (p_1 - q_2)^2 + 4p_2q_1$

Предложение 2. В целях нормировки один из ненулевых коэффициентов общего множителя P_0 в системе (25) можно сделать равным единице. Договоримся, что если $\alpha \neq 0$, то $\alpha = 1$, а если $\alpha = 0$, то $\beta = 1$.

Пусть замена (9) $x = Ly$ ($\det L = \delta \neq 0$) переводит систему (2) вида (25) в систему (10) $\dot{y} = \tilde{P}(y)$. Положим

$$(\tilde{\alpha}, \tilde{\beta}) = (\alpha, \beta)L, \quad \tilde{H} = \begin{pmatrix} \tilde{p}_1 & \tilde{q}_1 \\ \tilde{p}_2 & \tilde{q}_2 \end{pmatrix} = L^{-1}HL \quad (\delta_{\tilde{p}\tilde{q}} = \det \tilde{H} = \delta_{pq}), \quad (27)$$

т. е. $\tilde{\alpha} = \alpha r_1 + \beta r_2$, $\tilde{\beta} = \alpha s_1 + \beta s_2$, $\tilde{H} = \delta^{-1} \begin{pmatrix} r_1\delta_{ps} + r_2\delta_{qs} & s_1\delta_{ps} + s_2\delta_{qs} \\ -r_1\delta_{pr} - r_2\delta_{qr} & -s_1\delta_{pr} - s_2\delta_{qr} \end{pmatrix}$

Кроме того, в силу ассоциативности матричного произведения имеем:

$$\langle (\alpha, \beta), Ly \rangle = \langle (\alpha, \beta)L, y \rangle. \quad (28)$$

Теорема 2. Система (10), полученная из системы (2) вида (25) при помощи линейной неособой замены (9), имеет вид

$$\begin{pmatrix} \tilde{P}_1 \\ \tilde{P}_2 \end{pmatrix} = \tilde{P}_0(y) \begin{pmatrix} \tilde{p}_1y_1 + \tilde{q}_1y_2 \\ \tilde{p}_2y_1 + \tilde{q}_2y_2 \end{pmatrix} = \langle (\tilde{\alpha}, \tilde{\beta}), y \rangle \tilde{H}y \quad (\tilde{P}_0 \neq 0), \quad (29)$$

где коэффициенты многочлена $\tilde{P}_0 = \tilde{\alpha}y_1 + \tilde{\beta}y_2$ и матрица \tilde{H} введены в (27).

Тем самым, случай $l = 1$ инвариантен относительно замены (9).

Доказательство. Формула (29) вытекает из следующих равенств:

$$\tilde{P}(y) \stackrel{(11)}{=} L^{-1}P(Ly) \stackrel{(25)}{=} L^{-1}\langle (\alpha, \beta), Ly \rangle HLy \stackrel{(28)}{=} \langle (\alpha, \beta)L, y \rangle L^{-1}HLy \stackrel{(27)}{=} \langle (\tilde{\alpha}, \tilde{\beta}), y \rangle \tilde{H}y.$$

При этом условие $\tilde{\alpha}^2 + \tilde{\beta}^2 \neq 0$ равносильно тому, что $\alpha^2 + \beta^2 \neq 0$, так как $\delta_{rs} \neq 0$. \square

5.2 Построение канонических форм в случае $l = 1$

Не уменьшая общности, будем считать, что в системе (25) $\alpha \neq 0$, так как если $\alpha = 0$, то сделаем перенумерацию (14), получая систему (29) вида $\begin{pmatrix} \tilde{P}_1 \\ \tilde{P}_2 \end{pmatrix} = \beta y_1 \begin{pmatrix} q_2 y_1 + p_2 y_2 \\ q_1 y_1 + p_1 y_2 \end{pmatrix}$.

Теперь, следуя предложению 2, сделаем $\alpha = 1$, т.е. в системе (25) всегда общий множитель $P_0 = x_1 + \beta x_2$.

Для упрощения системы (25) будем выбирать сначала такую замену (9), которая сводит матрицу H к жордановой форме \tilde{H} в системе (29).

Вид замены, очевидно, зависит от знака дискриминанта $D = (p_1 + q_2)^2 - 4\delta_{pq}$ из формулы (26) для собственных чисел $\lambda_{1,2} \neq 0$ матрицы H .

Затем в системе (29) с жордановой матрицей \tilde{H} будем делать произвольную замену (9) и подбирать ее коэффициенты так, чтобы полученная система оказалась наиболее простой в смысле определения 7 – канонической формой (КФ²).

Все элементы полученной системы будем отмечать символом \checkmark . При этом аналогично (27) коэффициенты $\checkmark P_0$ имеют вид

$$\checkmark \alpha = \checkmark \alpha r_1 + \checkmark \beta r_2, \quad \checkmark \beta = \checkmark \alpha s_1 + \checkmark \beta s_2. \quad (30)$$

СПИСОК канонических форм системы (2) в случае $l = 1$:

$$\begin{aligned} \text{КФ}_1^1 &= \begin{pmatrix} u & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & \text{КФ}_2^1 &= \begin{pmatrix} 0 & \sigma & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \\ \text{КФ}_3^1 &= \begin{pmatrix} u & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & \text{КФ}_4^1 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & \text{КФ}_5^1 &= \begin{pmatrix} u & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

где в КФ₁¹ $u \neq 0$, в КФ₂¹ $\sigma = \pm 1$, в КФ₃¹ $0 < |u| < 1$ или $u = 1$, в КФ₅¹ $0 < u < 2$.

Теорема 3. В случае $l = 1$ система (2) вида (25) линейной неособой заменой (9) сводится к одной из пяти линейно неэквивалентных КФ¹.

Доказательство.

1) $D > 0$, т.е. в (26) $\lambda_1, \lambda_2 \neq 0$, вещественны и различны. А точнее,

$$\lambda_1 = (p_1 + q_2 + \sigma_* \sqrt{D})/2, \quad \lambda_2 = (p_1 + q_2 - \sigma_* \sqrt{D})/2, \quad \lambda_* = p_1 - q_2 + \sigma_* \sqrt{D},$$

где $\sigma_* = \{ \text{sign}(p_1 - q_2) \text{ при } p_1 \neq q_2; 1 \text{ при } p_1 = q_2 \}$, тогда $\lambda_* \neq 0$.

Замена (9) с $L = \begin{pmatrix} \lambda_* & 2q_1 \\ 2p_2 & -\lambda_* \end{pmatrix}$ сводит систему (25) к системе (29) вида

$$\begin{pmatrix} \checkmark \alpha \lambda_1 & \checkmark \beta \lambda_1 & 0 \\ 0 & \checkmark \alpha \lambda_2 & \checkmark \beta \lambda_2 \end{pmatrix} \text{ с } \checkmark \alpha = 2\beta p_2 + \lambda_*, \quad \checkmark \beta = 2q_1 - \beta \lambda_*, \quad \checkmark H = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}. \quad (31)$$

Теперь произвольная замена (9) сводит систему (31) к системе

$$\delta^{-1} \begin{pmatrix} \checkmark \alpha (\lambda_1 r_1 s_2 - \lambda_2 r_2 s_1) & \checkmark \alpha (\lambda_1 - \lambda_2) s_1 s_2 + \checkmark \beta (\lambda_1 r_1 s_2 - \lambda_2 r_2 s_1) & \checkmark \beta (\lambda_1 - \lambda_2) s_1 s_2 \\ \checkmark \alpha (\lambda_2 - \lambda_1) r_1 r_2 & \checkmark \alpha (\lambda_2 r_1 s_2 - \lambda_1 r_2 s_1) + \checkmark \beta (\lambda_2 - \lambda_1) r_1 r_2 & \checkmark \beta (\lambda_2 r_1 s_2 - \lambda_1 r_2 s_1) \end{pmatrix} \quad (32)$$

с $(\check{\alpha}, \check{\beta})$ из (30) и $\check{H} = \delta^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 r_1 s_2 - \lambda_2 r_2 s_1 & (\lambda_1 - \lambda_2) s_1 s_2 \\ -(\lambda_1 - \lambda_2) r_1 r_2 & \lambda_2 r_1 s_2 - \lambda_1 r_2 s_1 \end{pmatrix}$.

1₁) $\tilde{\alpha} = 0$ ($\tilde{\beta} \neq 0$). Тогда $\check{\beta} = 0$ при $s_2 = 0$ и система (32) принимает вид $\begin{pmatrix} \lambda_2 \tilde{\beta} r_2 & 0 & 0 \\ (\lambda_1 - \lambda_2) \tilde{\beta} r_1 r_2 s_1^{-1} & \lambda_1 \tilde{\beta} r_2 & 0 \end{pmatrix}$. При $r_1 = 0$, $s_1 = 1$, $r_2 = (\lambda_1)^{-1} \tilde{\beta}$ эта система является КФ_1^1 с $u = \lambda_1^{-1} \lambda_2 \neq 0, 1$.

1₂) $\tilde{\beta} = 0$ ($\tilde{\alpha} \neq 0$). Тогда $\check{\beta} = 0$ при $s_1 = 0$ и система (32) принимает вид $\begin{pmatrix} \tilde{\alpha} \lambda_1 r_1 & 0 & 0 \\ \tilde{\alpha} (\lambda_2 - \lambda_1) r_1 r_2 s_2^{-1} & \tilde{\alpha} \lambda_2 r_1 & 0 \end{pmatrix}$. При $r_1 = (\tilde{\alpha} \lambda_2)^{-1}$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ эта система является КФ_1^1 с $u = \lambda_1 \lambda_2^{-1} \neq 0, 1$.

1₃) $\tilde{\alpha}, \tilde{\beta} \neq 0$. Тогда $\check{\beta} = 0$ при $s_2 = -\tilde{\alpha} \tilde{\beta}^{-1} s_1$ и система (32) принимает вид

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 \tilde{\alpha} r_1 + \lambda_2 \tilde{\beta} r_2 & (\lambda_1 - \lambda_2) \tilde{\alpha} s_1 & 0 \\ (\lambda_1 - \lambda_2) \tilde{\beta} r_1 r_2 s_1^{-1} & \lambda_2 \tilde{\alpha} r_1 + \lambda_1 \tilde{\beta} r_2 & 0 \end{pmatrix}. \quad (33)$$

1₃¹) $\lambda_1 = -\lambda_2$, тогда в системе (33) $\check{\alpha}_1 = -\check{\beta}_2/2 = \lambda_1(\tilde{\alpha} r_1 - \tilde{\beta} r_2)$, поэтому при $r_1, s_1 = (2\lambda_1 \tilde{\alpha})^{-1}$, $r_2 = (2\lambda_1 \tilde{\beta})^{-1}$ она является КФ_2^1 с $\sigma = 1$.

1₃²) $\lambda_1 \neq -\lambda_2$, тогда система (33) при $r_1 = (\lambda_2 \tilde{\alpha})^{-1}$, $s_1 = ((\lambda_1 - \lambda_2) \tilde{\alpha})^{-1}$, $r_2 = 0$ является КФ_3^1 с $u = \lambda_1 \lambda_2^{-1} \neq 0, \pm 1$. А при $r_1 = 0$, $s_1 = ((\lambda_1 - \lambda_2) \tilde{\alpha})^{-1}$, $r_2 = (\lambda_1 \tilde{\beta})^{-1}$ она является КФ_3^1 с $u = \lambda_1^{-1} \lambda_2 \neq 0, \pm 1$.

Поэтому, выбирая нужную замену, всегда можно получить $0 < |u| < 1$.

2) $D = 0$, т.е. в (26) $\lambda = \lambda_{1,2} = (p_1 + q_2)/2 \neq 0$.

2₁) $q_1 \neq 0$. Замена $\begin{pmatrix} 0 & 2q_1 \\ 2 & q_2 - p_1 \end{pmatrix}$ сводит систему (25) к системе (29) вида

$$\begin{pmatrix} \lambda \tilde{\alpha} & \lambda \tilde{\beta} & 0 \\ \tilde{\alpha} & \lambda \tilde{\alpha} + \tilde{\beta} & \lambda \tilde{\beta} \end{pmatrix} \text{ с } \tilde{\alpha} = 2\beta, \quad \tilde{\beta} = \beta q_2 - \beta p_1 + 2q_1, \quad \tilde{H} = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 1 & \lambda \end{pmatrix}. \quad (34)$$

2₁¹) $\tilde{\beta} = 0$ ($\tilde{\alpha} \neq 0$). Тогда нормировка (13) с $r_1 = (\tilde{\alpha} \lambda)^{-1}$, $s_2 = \tilde{\alpha}^{-1} \lambda^{-2}$ сводит систему (34) к КФ_4^1 .

2₁²) $\tilde{\beta} \neq 0$. Тогда произвольная замена (9) сводит (34) к системе

$$\delta^{-1} \begin{pmatrix} \check{\alpha}(\lambda \delta - r_1 s_1) & \check{\beta}(\lambda \delta - r_1 s_1) - \check{\alpha} s_1^2 & -\check{\beta} s_1^2 \\ \check{\alpha} r_1^2 & \check{\alpha}(\lambda \delta + r_1 s_1) + \check{\beta} r_1^2 & \check{\beta}(\lambda \delta + r_1 s_1) \end{pmatrix}, \quad (35)$$

в которой $(\check{\alpha}, \check{\beta})$ из (30), а $\check{H} = \delta^{-1} \begin{pmatrix} \lambda \delta - r_1 s_1 & -s_1^2 \\ r_1^2 & \lambda \delta + r_1 s_1 \end{pmatrix}$.

В системе (35) сделаем $\check{\beta} = 0$, для чего положим $s_2 = -\tilde{\alpha} \tilde{\beta}^{-1} s_1$, тогда (35) примет вид $\begin{pmatrix} (\tilde{\alpha} \lambda + \tilde{\beta}) r_1 + \tilde{\beta} \lambda r_2 & \tilde{\beta} s_1 & 0 \\ -\tilde{\beta} r_1^2 s_1^{-1} & (\tilde{\alpha} \lambda - \tilde{\beta}) r_1 + \tilde{\beta} \lambda r_2 & 0 \end{pmatrix}$. При $r_1 = 0$, $s_1 = \tilde{\beta}^{-1}$, $r_2 = (\tilde{\beta} \lambda)^{-1}$ это КФ_3^1 с $u = 1$.

2₂) $q_1 = 0$. Тогда в (26) $\lambda = p_1 = q_2 \neq 0$.

2₂¹) $p_2 = 0$, т. е. в (25) $H = \begin{pmatrix} p_1 & 0 \\ 0 & p_1 \end{pmatrix}$. Произвольная замена (9) сводит (25) к системе $\begin{pmatrix} \tilde{\alpha}p_1 & \tilde{\beta}p_1 & 0 \\ 0 & \tilde{\alpha}p_1 & \tilde{\beta}p_1 \end{pmatrix}$ с $\tilde{\alpha} = r_1 + \beta r_2$, $\tilde{\beta} = s_1 + \beta s_2$, $\tilde{H} = H$. При $r_1 = p_1^{-1}$, $s_1 = -\beta$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ – это КФ_1^1 с $u = 1$.

2₂²) $p_2 \neq 0$, т. е. в (25) $H = \begin{pmatrix} p_1 & 0 \\ p_2 & p_1 \end{pmatrix}$. Нормировка (13) с $r_1 = 1$, $s_2 = p_2$ сводит (25) к системе (34) из 2₁), но с $\tilde{\alpha} = 1$, $\tilde{\beta} = \beta p_2$ и $\lambda = p_1$.

3) $D < 0$, т. е. собственные числа λ_1, λ_2 в H – комплексно-сопряженные и $p_2 q_1 < 0$.

Замена $\begin{pmatrix} \sqrt{-D} & p_1 - q_2 \\ 0 & 2p_2 \end{pmatrix}$ сводит систему (25) к системе (29) вида

$$\begin{pmatrix} \tilde{\alpha}p_* & \tilde{\alpha}q_* + \tilde{\beta}p_* & \tilde{\beta}q_* \\ -\tilde{\alpha}q_* & \tilde{\alpha}p_* - \tilde{\beta}q_* & \tilde{\beta}p_* \end{pmatrix} \text{ с } \tilde{\alpha} = \sqrt{-D} \neq 0, \tilde{\beta} = p_1 - q_2 + 2\beta p_2, \tilde{H} = \begin{pmatrix} p_* & q_* \\ -q_* & p_* \end{pmatrix}, \quad (36)$$

где $p_* = (p_1 + q_2)/2 (= \text{Re } \lambda_1)$, $q_* = -\sqrt{-D}/2 (= -\text{Im } \lambda_1) < 0$.

Теперь произвольная замена (9) сводит систему (36) к системе

$$\delta^{-1} \begin{pmatrix} \check{\alpha}(p_*\delta + q_*\delta_0) & \check{\alpha}q_*s_0 + \check{\beta}(p_*\delta + q_*\delta_0) & \check{\beta}q_*s_0 \\ -\check{\alpha}q_*r_0 & \check{\alpha}(p_*\delta - q_*\delta_0) - \check{\beta}q_*r_0 & \check{\beta}(p_*\delta - q_*\delta_0) \end{pmatrix}, \quad (37)$$

в которой $(\check{\alpha}, \check{\beta})$ из (30), матрица $\check{H} = \delta^{-1} \begin{pmatrix} p_*\delta + q_*\delta_0 & q_*s_0 \\ -q_*r_0 & p_*\delta - q_*\delta_0 \end{pmatrix}$, где $\delta_0 = r_1 s_1 + r_2 s_2$, $r_0 = r_1^2 + r_2^2$, $s_0 = s_1^2 + s_2^2$.

В системе (37) $\check{\beta} = 0$ при $s_1 = -\tilde{\alpha}^{-1}\tilde{\beta}s_2$ и (37) принимает вид

$$\begin{pmatrix} (\tilde{\alpha}p_* - \tilde{\beta}q_*)r_1 + (\tilde{\alpha}q_* + \tilde{\beta}p_*)r_2 & \tilde{\alpha}^{-1}(\tilde{\alpha}^2 + \tilde{\beta}^2)q_*s_2 & 0 \\ -\tilde{\alpha}(r_1^2 + r_2^2)q_*s_2^{-1} & (\tilde{\alpha}p_* + \tilde{\beta}q_*)r_1 - (\tilde{\alpha}q_* - \tilde{\beta}p_*)r_2 & 0 \end{pmatrix}.$$

3₁) $p_* \neq 0$. Тогда при $r_1 = \frac{(\tilde{\alpha}q_* - \tilde{\beta}p_*) \text{sign } p_*}{q_*(\tilde{\alpha}^2 + \tilde{\beta}^2)(p_*^2 + q_*^2)^{1/2}}$, $r_2 = \frac{(\tilde{\alpha}p_* + \tilde{\beta}q_*) \text{sign } p_*}{q_*(\tilde{\alpha}^2 + \tilde{\beta}^2)(p_*^2 + q_*^2)^{1/2}}$, $s_1 = \frac{\tilde{\beta}}{q_*(\tilde{\alpha}^2 + \tilde{\beta}^2)}$, $s_2 = -\frac{\tilde{\alpha}}{q_*(\tilde{\alpha}^2 + \tilde{\beta}^2)}$, – это КФ_5^1 с $u = 2|p_*|(p_*^2 + q_*^2)^{-1/2}$ ($0 < u < 2$), $\sigma = -1$.

3₂) $p_* = 0$. Тогда при той же замене полученная система – это КФ_2^1 с $\sigma = -1$. \square

Замечание 7. КФ_3^1 при $u = -1$ по принципу 2 канонической формой не является. Заменой (9) с $r_1, r_2, s_2 = 1$, $s_1 = 0$ она сводится к КФ_2^1 с $\sigma = 1$. А при $|u| > 1$, как было показано в теореме, она опять сводится к КФ_3^1 , но с $0 < |u| < 1$.

Замечание 8. $K\Phi_5^1$ при $|u| \geq 2$ по принципу 3 канонической не является. При $u = u_*$ и $|u_*| = 2$ заменой (9) с $r_1 = u_*^{-1}$, $s_1 = 0$, $r_2 = 1 - u_*^{-1}$, $s_2 = -1$ она сводится к $K\Phi_3^1$ с $u = u_*^{-1}$. А при $|u_*| > 2$ заменой (9) с $r_1 = 2(u_* \pm (u_*^2 - 4)^{1/2})^{-1}$, $s_1 = 0$, $r_2 = 1$, $s_2 = -1$ она сводится к $K\Phi_3^1$ с $u = (u_* \mp (u_*^2 - 4))(u_* \pm (u_*^2 - 4)^{1/2})^{-1}$, причем $0 < |u| < 1$ за счет правильного выбора знака в замене. Также $K\Phi_5^1$ с $u = u_*$ при $-2 < u_* < 0$ заменой (13) с $r_1 = -1$, $s_2 = 1$ сводится к $K\Phi_5^1$ с $u = -u_*$.

Замечание 9. Формы $\Phi_1^1 = \begin{pmatrix} 0 & u_* & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ и $\Phi_2^1 = \begin{pmatrix} u_* & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ со структурой $K\Phi_5^1$, отсутствующие в списке, согласно принципу 3 каноническими не являются.

Форма Φ_1^1 при $u_* \geq -1/4$ заменой (9) с $r_1 = (1 - (4u_* + 1)^{1/2})(1 + 2u_* - (4u_* + 1)^{1/2})^{-1}$, $s_1 = 0$, $r_2 = 2((4u_* + 1)^{1/2} - 1 - 2u_*)^{-1}$, $s_2 = u_*^{-1}$ сводится к $K\Phi_3^1$ с $u = 2u_*((4u_* + 1)^{1/2} - 1 - 2u_*)^{-1} \neq 0$; при $u_* < -1/4$ заменой (9) с $r_1 = -(-u_*)^{-1/2}$, $s_1 = 0$, $r_2 = (-u_*)^{-3/2}$, $s_2 = -u_*^{-1}$ сводится к системе вида $K\Phi_5^1$ с $u = -(-u_*)^{-1/2}$, причем $-2 < u < 0$.

Форма Φ_2^1 с $u = u_*$ заменой (9) с $r_1 = ((u_*^2 + 4)^{1/2} - u_*)/2$, $s_1 = 0$, $r_2 = -1$, $s_2 = 1$ сводится к системе вида $K\Phi_3^1$ с $u = u_*((u_*^2 + 4)^{1/2} - u_*)/2 - 1 < 0$.

Замечание 10. Форма $\Phi_3^1 = \begin{pmatrix} u & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ – это $K\Phi_4^1$ при $u = 1$, а при $u \neq 1$ она не является канонической в силу принципа 2. Заменой (9) с $r_1, s_2 = 1$, $s_1 = 0$, $r_2 = (u - 1)^{-1}$ Φ_3^1 сводится к $K\Phi_1^1$.

Замечание 11. Каждая $K\Phi_i^1$ ($i = \overline{1, 5}$) при помощи перенумерации (14) сводится согласно определению 8 к $K\Phi_i^{1\Pi}$.

В теореме 3 все линейные неособые замены (9) приведены в явном виде. Поэтому условия, гарантирующие сведение системы (2) к соответствующей $K\Phi_i^1$, можно записать непосредственно через коэффициенты системы (25).

Следствие 2. Система (25), в которой $p_1q_2 - p_2q_1 \neq 0$, линейной неособой заменой (9) сводится к $K\Phi_i^1$ ($i = \overline{1, 5}$), если пять параметров системы: коэффициент β многочлена P_0 ($\alpha = 1$) и элементы p_1, q_1, p_2, q_2 матрицы H удовлетворяют условиям:

$K\Phi_1^1$: 1) $D > 0$, $2\beta p_2 + p_1 - q_2 + \sigma_*\sqrt{D} = 0$, тогда $u = \lambda_1^{-1}\lambda_2 \neq 0, 1$; 2) $D > 0$, $2q_1 - \beta(p_1 - q_2 + \sigma_*\sqrt{D}) = 0$, тогда $u = \lambda_1\lambda_2^{-1} \neq 0, 1$; 3) $D = 0$, $q_1 = 0$, $p_2 = 0$, тогда $u = 1$;

$K\Phi_2^1$: 1) $D > 0$, $p_1 + q_2 = 0$, $2\beta p_2 + 2p_1 + \sigma_*\sqrt{D}$, $2q_1 - \beta(2p_1 + \sigma_*\sqrt{D}) \neq 0$, тогда $\sigma = 1$; 2) $D < 0$, $p_1 + q_2 = 0$, тогда $\sigma = -1$;

$K\Phi_3^1$: 1) $D > 0$, $p_1 + q_2 \neq 0$, $2\beta p_2 + p_1 - q_2 + \sigma_*\sqrt{D} \neq 0$, $2q_1 - \beta(p_1 - q_2 + \sigma_*\sqrt{D}) \neq 0$, тогда $u = \lambda_1^{-1}\lambda_2$ при $|\lambda_1| > |\lambda_2|$, $u = \lambda_1\lambda_2^{-1}$ при $|\lambda_1| < |\lambda_2|$, т. е. $0 < |u| < 1$; 2) $D = 0$, $q_1 \neq 0$, $2q_1 - \beta p_1 + \beta q_2 \neq 0$, тогда $u = 1$; 3) $D = 0$, $q_1 = 0$, $p_2 \neq 0$, $\beta \neq 0$, тогда $u = 1$;

$K\Phi_4^1$: 1) $D = 0$, $q_1 \neq 0$, $2q_1 - \beta p_1 + \beta q_2 = 0$; 2) $D = 0$, $q_1 = 0$, $p_2 \neq 0$, $\beta = 0$;

$K\Phi_5^1$: $D < 0$, $p_1 + q_2 \neq 0$, тогда $u = |p_1 + q_2|(p_1q_2 - p_2q_1)^{-1/2}$, $0 < u < 2$.

Здесь $D = (p_1 - q_2)^2 + 4p_2q_1$, $\lambda_1 = (p_1 + q_2 + \sigma_*\sqrt{D})/2 \neq 0$, $\lambda_2 = (p_1 + q_2 - \sigma_*\sqrt{D})/2 \neq 0$, $\sigma_* = \{ \text{sign}(p_1 - q_2) \text{ при } p_1 \neq q_2; 1 \text{ при } p_1 = q_2 \}$.

6 Канонические формы системы (2) в случае $l = 2$

6.1 Линейная эквивалентность систем при $l = 2$

Утверждение 4. Для системы (2) следующие условия равносильны:

1) $l = 2$, 2) $\exists k : P_2 \equiv kP_1$ ($a_2 = ka_1, b_2 = kb_1, c_2 = kc_1$), 3) $\delta_{ab}, \delta_{ac}, \delta_{bc} = 0$.

Доказательство. 1) \Leftrightarrow 2) по определению 5 и предложению 1.

Очевидно, что 2) \Rightarrow 3). Обратно, пусть выполнено 3), тогда, например, $a_1 \neq 0$. Положим $k = a_2/a_1$. Но $a_1b_2 - a_2b_1 = 0$, поэтому $b_2 = kb_1$. Аналогично $c_2 = kc_1$. \square

Утверждение 5. Для системы (2) условие $P_2(x) \equiv 0$ инвариантно относительно любой замены (9) с $r_2 = 0$.

Доказательство. Сделаем в системе (2) с $P_2 \equiv 0$ любую замену (9). Согласно (12) в полученной системе (10)

$$\tilde{A} = \delta^{-1} \begin{pmatrix} s_2 P_1(r_1, r_2) & s_2(a_1 r_1 s_1 + b_1 \delta_* + c_1 r_2 s_2) & s_2 P_1(s_1, s_2) \\ -r_2 P_1(r_1, r_2) & -r_2(a_1 r_1 s_1 + b_1 \delta_* + c_1 r_2 s_2) & -r_2 P_1(s_1, s_2) \end{pmatrix}. \quad (38)$$

Если $\tilde{P}_2 \equiv 0$, то $r_2 = 0$, так как в противном случае обращаются в нуль общие множители, входящие в \tilde{P}_1 и \tilde{P}_2 , т.е. $\tilde{P}_1 \equiv 0$. Если же $r_2 = 0$, то в (38) $\tilde{P}_2 \equiv 0$. \square

Утверждение 6. Любая замена (9) с $r_2 = -s_2 \neq 0$ преобразует систему (2) с $P_2(x) \equiv 0$ в систему (10) с $\tilde{P}_1 \equiv \tilde{P}_2$.

Утверждение 6 немедленно вытекает из формулы (38).

В силу утверждения 4 при $l = 2$ найдется такое k , что в (2) $P_2 = kP_1$. Поэтому система (2) записывается в одном из следующих двух видов.

$$I) b_1 \geq a_1 c_1 : \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \end{pmatrix} = (\alpha x_1 + \beta x_2) \begin{pmatrix} p_1 x_1 + q_1 x_2 \\ k p_1 x_1 + k q_1 x_2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} \alpha^2 + \beta^2 \neq 0 \\ p_1^2 + q_1^2 \neq 0 \end{pmatrix}, \quad (39)$$

т.е. $H = \begin{pmatrix} p_1 & q_1 \\ k p_1 & k q_1 \end{pmatrix}$ и имеет собственные числа $\lambda_1 = p_1 + k q_1, \lambda_2 = 0$. Тем самым, (39)

– это система (25) из случая $l = 1$, в которой $p_2 = k p_1, q_2 = k q_1$ и $\det H = \delta_{pq} = 0$.

Следуя предложению 2, будем считать, что в системе (39), если $\alpha \neq 0$, то $\alpha = 1$ и $P_0 = x_1 + \beta x_2$, а если $\alpha = 0$, то $\beta = 1$ и $P_0 = x_2$.

$$II) b_1^2 < a_1 c_1 : \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \end{pmatrix} = (a_1 x_1^2 + 2b_1 x_1 x_2 + c_1 x_2^2) \begin{pmatrix} 1 \\ k \end{pmatrix}. \quad (40)$$

Замечание 12. Систему (39) можно записывать в виде (40), но вид (39) предпочтительнее, поскольку позволяет использовать результаты, полученные для системы (25).

Предложение 3. Для того чтобы избавиться от неоднозначности, возникающей при вынесении в системе (39) линейного общего множителя P_0 из многочлена P , договоримся, если это возможно, выносить такой общий множитель, чтобы в матрице H собственное число $\lambda_1 = p_1 + k q_1 \neq 0$.

6.2 Построение вырожденных канонических форм при $l = 2$

Будем упрощать систему (39), следуя плану упрощения системы (25).

По теореме 2 произвольная замена (9) сводит систему (25) и, в частности, систему (39) к системе (29) $\tilde{P} = \langle (\tilde{\alpha}, \tilde{\beta}), y \rangle \tilde{H}y$, в которой вектор $(\tilde{\alpha}, \tilde{\beta})$ и матрица \tilde{H} определены в (27), но только $\delta_{\tilde{p}\tilde{q}} = \det \tilde{H} = 0$.

Выберем замену (9) так, чтобы в системе (29) матрица \tilde{H} оказалась жордановой, что возможно благодаря формуле (27₂).

Итак, если $\lambda_1 = p_1 + kq_1 \neq 0$, то замена (9) с $L_1 = \begin{pmatrix} 1 & q_1 \\ k & -p_1 \end{pmatrix}$, а если $\lambda_1 = 0$, то $q_1 \neq 0$ и замена (9) с $L_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ k & q_1^{-1} \end{pmatrix}$ преобразует систему (39) в системы (29) следующих двух видов соответственно:

$$\begin{aligned} \tilde{\alpha} = \alpha + \beta k, \quad \tilde{\beta} = \alpha q_1 - \beta p_1, \quad \tilde{H} = \begin{pmatrix} p_1 + kq_1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{ или } \tilde{A} = \begin{pmatrix} \lambda_1 \tilde{\alpha} & \lambda_1 \tilde{\beta} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \\ \tilde{\alpha} = \alpha + \beta k, \quad \tilde{\beta} = \beta q_1^{-1}, \quad \tilde{H} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{ или } \tilde{A} = \begin{pmatrix} 0 & \tilde{\alpha} & \tilde{\beta} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \end{aligned} \quad (41)$$

Таким образом, наличие нулевого собственного числа λ_2 у матрицы H привело к тому, что в системах (41) $\tilde{P}_2 \equiv 0$.

Далее при помощи замен (9) будем максимально упрощать и нормировать системы (41₁) и (41₂), сохраняя условие $P_2 \equiv 0$ и сводя их, тем самым, к каноническим формам, для которых не выполняется принцип 1.

С учетом утверждения 5 произвольная замена (9) с $r_2 = 0$ сводит системы (41₁) и (41₂) соответственно к системам

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} \tilde{\alpha} r_1 & 2\tilde{\alpha} s_1 + \tilde{\beta} s_2 & (\tilde{\alpha} s_1 + \tilde{\beta} s_2) s_1 r_1^{-1} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ и } \begin{pmatrix} 0 & \tilde{\alpha} s_2 & (\tilde{\alpha} s_1 + \tilde{\beta} s_2) s_2 r_1^{-1} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \quad (42)$$

Итак, при $l = 2$ естественным образом возникает понятие вырожденной КФ.

Определение 9. В случае $l = 2$ систему (2) будем называть вырожденной канонической формой (ВКФ²), если она является КФ² в смысле определения 7, в котором принцип 1 заменен условием $P_2 \equiv 0$.

Замечание 13. Обобщенная нормальная форма произвольной системы с ВКФ² в качестве невозмущенной части является обобщением нормальной формы Белицкого (см. [7], [14]) на случай, когда невозмущенная часть вырожденная, но не линейная.

СПИСОК вырожденных канонических форм системы (2) в случае $l = 2$:

$$\begin{aligned} \text{ВКФ}_1^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{ВКФ}_2^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{ВКФ}_3^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \\ \text{ВКФ}_4^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{ВКФ}_5^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Теорема 4. При $l = 2$ система (2) вида (39), (40) линейной неособой заменой (9) сводится к одной из пяти линейно неэквивалентных ВКФ².

Доказательство. I) Система (2) имеет вид (39).

1) $\lambda_1 = p_1 + kq_1 \neq 0$. Из (39) получена система (41₁), а из нее – (42₁).

1₁) $\tilde{\beta} = 0$ ($\tilde{\alpha} \neq 0$). Тогда (42₁) при $r_1 = (\lambda_1 \tilde{\alpha})^{-1}$, $s_1 = 0$, $s_2 = 1$ является ВКФ₁².

1₂) $\tilde{\alpha} = 0$ ($\tilde{\beta} \neq 0$). Тогда (42₁) при $r_1 = 1$, $s_1 = 0$, $s_2 = (\lambda_1 \tilde{\beta})^{-1}$ является ВКФ₂².

1₃) $\tilde{\alpha}, \tilde{\beta} \neq 0$. Тогда (42₁) при $r_1 = (\lambda_1 \tilde{\alpha})^{-1}$, $s_1 = 0$, $s_2 = (\lambda_1 \tilde{\beta})^{-1}$ является ВКФ₄².

2) $\lambda_1 = p_1 + kq_1 = 0$ ($q_1 \neq 0$). Из (39) получены системы (41₂) и (42₂).

2₁) $\tilde{\alpha} = 0$ ($\tilde{\beta} \neq 0$). Тогда (42₂) при $r_1 = \tilde{\beta}$, $s_1 = 0$, $s_2 = 1$ является ВКФ₃².

2₂) $\tilde{\beta} = 0$ ($\tilde{\alpha} \neq 0$). Тогда в системе (41₂) $\tilde{P}_1 = \tilde{\alpha}x_1x_2$. По предложению 3 ситуация 2₂) возникнуть не может. Она относится к случаю 1).

2₃) $\tilde{\alpha}, \tilde{\beta} \neq 0$. Тогда в (41₂) $\tilde{P}_1 = (\tilde{\alpha}x_1 + \tilde{\beta}x_2)x_2$. По предложению 3 ситуация 2₃) возникнуть не может. Она относится к случаю 1).

II) Система (2) имеет вид (40).

Согласно (12) любая замена (9) сводит (2) с $P_2 = kP_1$ к системе с коэффициентами

$$\begin{aligned} \tilde{a}_1 &= (s_2 - ks_1)P_1(r_1, r_2)\delta^{-1}, & \tilde{a}_2 &= (kr_1 - r_2)P_1(r_1, r_2)\delta^{-1}, \\ \tilde{b}_1 &= (s_2 - ks_1)(a_1r_1s_1 + b_1(r_1s_2 + r_2s_1) + c_1r_2s_2)\delta^{-1}, \\ \tilde{b}_2 &= (kr_1 - r_2)(a_1r_1s_1 + b_1(r_1s_2 + r_2s_1) + c_1r_2s_2)\delta^{-1}, \\ \tilde{c}_1 &= (s_2 - ks_1)P_1(s_1, s_2)\delta^{-1}, & \tilde{c}_2 &= (kr_1 - r_2)P_1(s_1, s_2)\delta^{-1}. \end{aligned}$$

При $r_2 = kr_1$ ($\delta = r_1(s_2 - ks_1) \neq 0$) полученная система принимает вид

$$\begin{pmatrix} (a_1 + 2b_1k + c_1k^2)r_1 & 2(a_1s_1 + kb_1s_1 + b_1s_2 + kc_1s_2) & P_1(s_1, s_2)r_1^{-1} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

При $r_1 = (a_1 + 2b_1k + c_1k^2)^{-1}$, $s_1 = -(b_1 + kc_1)(a_1 + 2b_1k + c_1k^2)^{-1}(a_1c_1 - b_1^2)^{-1/2}$, $s_2 = (a_1 + kb_1)(a_1 + 2b_1k + c_1k^2)^{-1}(a_1c_1 - b_1^2)^{-1/2}$ она является ВКФ₅². □

Замечание 14. Формы ВФ₁² = $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ и ВФ₂² = $\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ со структурой ВКФ₅², отсутствующие в списке, в силу принципов 2 и 3 каноническими не являются.

Форма ВФ₁² заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = -1$, $r_2 = 0$, $s_2 = 1$ сводится к ВКФ₂².

Форма ВФ₂² заменой (9) с $r_1 = 1$, $s_1 = 1/2$, $r_2 = 0$, $s_2 = -1/2$ сводится к ВКФ₄².

Следствие 3. I) Система (39) линейной неособой заменой (9) может быть сведена к ВКФ_i² ($i = \overline{1, 4}$), если пять параметров системы: коэффициенты α, β общего множителя P_0 , элементы p_1, q_1 матрицы H и коэффициент пропорциональности k удовлетворяют следующим условиям:

ВКФ₁²: 1) $\alpha = 1$, $q_1 = \beta p_1$, $kq_1 \neq -p_1$, 2) $\alpha = 0$, $\beta = 1$, $p_1 = 0$, $kq_1 \neq 0$;

ВКФ₂²: 1) $\alpha = 1$, $\beta k = -1$, $kq_1 \neq -p_1$, 2) $\alpha = 0$, $\beta = 1$, $p_1 \neq 0$, $k = 0$;

$ВК\Phi_3^2$: 1) $\alpha = 1, \beta k = -1, kq_1 = -p_1$, 2) $\alpha = 0, \beta = 1, p_1 = 0, k = 0$;

$ВК\Phi_4^2$: 1) $\alpha = 1, \beta k \neq -1, kq_1 \neq -p_1, q_1 \neq \beta p_1$, 2) $\alpha = 0, \beta = 1, p_1 \neq 0, k \neq 0, kq_1 \neq -p_1$.

II) Система (40) линейной неособой заменой (9) сводится к $ВК\Phi_3^2$.

6.3 Построение основных и дополнительных КФ при $l = 2$

Свести системы (41), а с ними вместе системы (39) или (40) к $ВК\Phi^2$, вообще говоря, недостаточно с точки зрения последующей нормализации возмущенных систем. Для полноценной нормализации требуется выполнение принципа 1. Поэтому теперь каждую $ВК\Phi_i^2$ будем преобразовывать заменой (9) в невырожденную $К\Phi^2$.

Замечание 15. $К\Phi^2$, полученная из $ВК\Phi_i^2$, как правило, будет иметь большее число ненулевых элементов, что является естественной "платой" за большие возможности при последующей нормализации возмущений.

Замечание 16. Специфика случая $l = 2$ такова, что из-за пропорциональности коэффициентов многочленов P_1, P_2 в системах (39) или (40) принцип 1 в определении канонической формы задействуется в полном объеме, т.е. именно при $l = 2$ актуально требование $P_1 \equiv P_2$ ($k = 1$). Но зато принцип 3 целиком теряет свою значимость.

СПИСОК канонических форм системы (2) в случае $l = 2$:

$$\begin{aligned} К\Phi_1^2 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad К\Phi_2^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \sigma \\ 1 & 0 & \sigma \end{pmatrix} \quad (\sigma = \pm 1), \quad К\Phi_3^2 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}, \\ К\Phi_4^2 &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}; \quad ДК\Phi_2^2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Теорема 5. Каждая $ВК\Phi_i^2$ ($i = \overline{1, 5}$) соответствующей линейной неособой заменой (9) сводится к некоторой $К\Phi^2$.

Доказательство. Последовательно для $ВК\Phi_1^2, \dots, ВК\Phi_5^2$ будем делать с учетом утверждения 6 замену (9) с $r_2 = -s_2 \neq 0$ и выбирать остальные ее коэффициенты так, чтобы получить $К\Phi^2$. Пусть $\delta_1 = (r_1 + s_1)^{-1}$.

$ВК\Phi_1^2$ сводится к системе с $a_1 = r_1^2 \delta_1, b_1 = r_1 s_1 \delta_1, c_1 = s_1^2 \delta_1$, которая при $r_1 = 1, s_1 = 0, r_2 = -1, s_2 = 1$ является $К\Phi_1^2$.

$ВК\Phi_2^2$ сводится к системе с $a_1 = -r_1 s_2 \delta_1, 2b_1 = s_2(r_1 - s_1) \delta_1, c_1 = s_1 s_2 \delta_1$, которая при $r_1 = 1, s_1 = 1, r_2 = 2, s_2 = -2$ является $К\Phi_2^2$ с $\sigma = -1$, а при $r_1 = 1, s_1 = 0, r_2 = 1, s_2 = -1$ является $ДК\Phi_2^2$.

$ВК\Phi_3^2$ сводится к системе с $a_1 = s_2^2 \delta_1, b_1 = -s_2^2 \delta_1, c_1 = s_2^2 \delta_1$, которая при $r_1 = 1, s_1 = 1, r_2 = -2^{1/2}, s_2 = 2^{1/2}$ является $К\Phi_3^2$.

$ВК\Phi_4^2$ сводится к системе с $a_1 = r_1(r_1 - s_2) \delta_1, 2b_1 = (2r_1 s_1 + r_1 s_2 - s_1 s_2) \delta_1, c_1 = s_1(s_1 + s_2) \delta_1$, которая при $r_1 = 1, s_1 = 0, r_2 = -1, s_2 = 1$ является $К\Phi_4^2$.

$ВК\Phi_5^2$ сводится к системе с $a_1 = (r_1^2 + s_2^2) \delta_1, b_1 = (r_1 s_1 - s_2^2) \delta_1, c_1 = (s_1^2 + s_2^2) \delta_1$, которая при $r_1 = 1, s_1 = 1, r_2 = -1, s_2 = 1$ является $К\Phi_2^2$ с $\sigma = 1$. \square

Замечание 17. Как было показано, $ВК\Phi_i^2$ сводятся к $К\Phi_i^2$ для $i = 1, 3, 4$. А $ВК\Phi_2^2$ и $ВК\Phi_5^2$ сводятся к $К\Phi_2^2$ соответственно с $\sigma = -1$ и с $\sigma = 1$.

Замечание 18. Отсутствующая в списке форма $\Phi_1^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ по принципу 2 – не каноническая. Заменой (9) с $r_1 = 0, s_1 = 1/2, r_2 = 1, s_2 = -1/2$ она сводится к ВКФ₄².

Замечание 19. ДКФ₂² с КФ₂², у которой $\sigma = -1$, связывает не перенумерация, а замена (9) с $r_1, s_1 = -2, r_2 = -4, s_2 = 0$. При этом КФ₂² по принципу 5b – основная.

ПОЛНЫЙ СПИСОК форм с тремя, четырьмя и шестью ненулевыми элементами

$$\begin{array}{lll}
 \underline{\text{КФ}}_1^0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_2, & \text{КФ}_1^1 = \begin{pmatrix} u & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}_3, & \text{КФ}_1^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}_4, \\
 \text{КФ}_1^{1\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & u \end{pmatrix}_3, & \underline{\text{КФ}}_4^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}_4, & \text{КФ}_2^1 = \begin{pmatrix} 0 & \sigma & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}_5, \\
 \text{КФ}_1^{2\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_4, & \text{КФ}_2^{1\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & \sigma & 0 \end{pmatrix}_5, & \underline{\text{КФ}}_2^0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}_6; \\
 \text{КФ}_3^0 = \begin{pmatrix} 1 & u & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_4, & \text{КФ}_3^1 = \begin{pmatrix} u & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}_5, & \text{КФ}_5^1 = \begin{pmatrix} u & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}_6, \\
 \text{КФ}_4^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_5, & \text{КФ}_5^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & \sigma \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}_6, & \text{КФ}_6^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}_7, \\
 \text{КФ}_4^{1\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_6, & \Phi_1^{1\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & u & 0 \end{pmatrix}_7, & \text{КФ}_7^0 = \begin{pmatrix} 0 & u & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}_8; \\
 \text{КФ}_3^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & u & 1 \end{pmatrix}_4, & \text{КФ}_3^{1\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & u \end{pmatrix}_5, & \text{КФ}_5^{1\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & u \end{pmatrix}_6, \\
 \text{КФ}_4^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & u \end{pmatrix}_5, & \text{КФ}_5^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ \sigma & 0 & u \end{pmatrix}_6, & \text{КФ}_6^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & u \end{pmatrix}_7, \\
 \text{КФ}_4^1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}_6, & \Phi_1^1 = \begin{pmatrix} 0 & u & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}_7, & \text{КФ}_7^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & u & 0 \end{pmatrix}_8; \\
 \underline{\text{КФ}}_8^0 = \begin{pmatrix} u & 1 & 0 \\ 0 & 1 & v \end{pmatrix}_6, & \text{КФ}_9^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} v & 1 & 0 \\ \sigma & 0 & u \end{pmatrix}_7, & \text{ДКФ}_2^2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}_8, \\
 \text{КФ}_9^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & \sigma \\ 0 & 1 & v \end{pmatrix}_7, & \underline{\text{КФ}}_2^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \sigma \\ 1 & 0 & \sigma \end{pmatrix}_8, & \Phi_4^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & 1 \\ 1 & v & 0 \end{pmatrix}_9, \\
 \text{ДКФ}_2^{2\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}_8, & \Phi_4^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & v & 1 \\ 1 & 0 & u \end{pmatrix}_9, & \underline{\Phi}_5^0 = \begin{pmatrix} 0 & u & 1 \\ 1 & v & 0 \end{pmatrix}_{10}; \\
 \Phi_3^0 = \begin{pmatrix} u & v & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}_7, & \text{КФ}_{10}^0 = \begin{pmatrix} 1/2 & u & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}_8, & \Phi_2^0 = \begin{pmatrix} u & v & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}_9, \\
 \Phi_3^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & v & u \end{pmatrix}_7, & \text{КФ}_{10}^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & u & 1/2 \end{pmatrix}_8, & \Phi_2^{0\text{п}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & v & u \end{pmatrix}_9; \\
 & \underline{\text{КФ}}_3^2 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}_{12}, &
 \end{array}$$

здесь внизу у каждой матрицы выписан индекс и подчеркнуты симметричные формы.

Часть III

ОНФ систем с вырожденной КФ в невозмущенной части

7 Нормализация систем с ВКФ₁²

Пусть в системе (1) невозмущенная часть $P(x)$ линейной неособой заменой сводится к ВКФ₁² = $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Будем сразу предполагать, что система (1) имеет вид

$$\dot{x}_1 = x_1^2 + X_1(x_1, x_2), \quad \dot{x}_2 = X_2(x_1, x_2). \quad (43)$$

Тогда система (6) запишется в виде

$$(s-3)h_1^{(s-1, p+1-s)} = \widehat{Y}_1^{(s, p+1-s)}, \quad (s-1)h_2^{(s-1, p+1-s)} = \widehat{Y}_2^{(s, p+1-s)} \quad (s = \overline{0, p+1}; p \geq 2). \quad (44)$$

Для разрешимости системы (44) необходимо и достаточно выполнения соотношений

$$\widehat{Y}_1^{(0, p+1)} = 0, \quad \widehat{Y}_2^{(0, p+1)} = 0, \quad \widehat{Y}_1^{(3, p-2)} = 0, \quad \widehat{Y}_2^{(1, p)} = 0,$$

при этом коэффициенты $h_1^{(2, p-2)}$ и $h_2^{(0, p)}$ в замене (9) не имеют ограничений.

Используя введенные для уравнений (5) и (7) обозначения, перепишем полученные резонансные связи через коэффициенты системы (4):

$$Y_1^{(0, p+1)} = \tilde{c}, \quad Y_1^{(3, p-2)} = \tilde{c}, \quad Y_2^{(0, p+1)} = \tilde{c}, \quad Y_2^{(1, p)} = \tilde{c}. \quad (45)$$

Теорема 6. Система (43) формально эквивалентна системе (4) с невозмущенной частью $P = (y_1^2, 0)$ тогда и только тогда, когда для любого $p \geq 2$ коэффициенты однородных полиномов $Y_i^{(p+1)}$ удовлетворяют четырем резонансным уравнениям (45).

Следствие 4. Резонансным является единственный набор, состоящий из $Y_1^{(0, p+1)}$, $Y_1^{(3, p-2)}$, $Y_2^{(0, p+1)}$, $Y_2^{(1, p)}$.

Теорема 7. Произвольная система (43) формальной заменой (9) может быть сведена к ОНФ (4), в которой при любом $p \geq 2$ все коэффициенты $Y_i^{(p+1)}$ ($i = 1, 2$) равны нулю, кроме, возможно, четырех коэффициентов из резонансного набора, т. е. любая ОНФ имеет вид:

$$\dot{y}_1 = y_2^2 + \sum_{p=2}^{\infty} (Y_1^{(0, p+1)} y_2^{p+1} + Y_1^{(3, p-2)} y_1^3 y_2^{p-2}), \quad \dot{y}_2 = \sum_{p=2}^{\infty} (Y_2^{(0, p+1)} y_2^{p+1} + Y_2^{(1, p)} y_1 y_2^p).$$

Замечание 20. Любая ОНФ системы (43) имеет жесткую структуру степеней резонансных членов, что является характерным отличием резонансных нормальных форм и, как правило, не выполняется для обобщенных.

8 Нормализация систем с ВКФ₂²

Пусть в системе (1) невозмущенная часть $P(x)$ линейной неособой заменой сводится к ВКФ₂² = $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Будем сразу предполагать, что система (1) имеет вид

$$\dot{x}_1 = x_1 x_2 + X_1(x_1, x_2), \quad \dot{x}_2 = X_2(x_1, x_2). \quad (46)$$

Тогда система (6) запишется в виде

$$(s-1)h_1^{(s,p-s)} - h_2^{(s-1,p-s+1)} = \widehat{Y}_1^{(s,p+1-s)}, \quad sh_2^{(s,p-s)} = \widehat{Y}_2^{(s,p+1-s)} \quad (s = \overline{0, p+1}; p \geq 2). \quad (47)$$

В подсистеме (47₂) при $s = 0, p+1$ имеем

$$\widehat{Y}_2^{(0,p+1)} = 0, \quad \widehat{Y}_2^{(p+1,0)} = 0,$$

причем $h_2^{(0,p)}$ свободен, а при $s = \overline{1, p}$ имеем $h_2^{(s,p-s)} = s^{-1}\widehat{Y}_2^{(s,p-s+1)}$.

В подсистеме (47₁) при $s = 1$ имеем $0 \cdot h_1^{(1,p-1)} - h_2^{(0,p)} = \widehat{Y}_1^{(1,p+1)}$. Это уравнение однозначно разрешимо за счет $h_2^{(0,p)}$, а $h_1^{(1,p-1)}$ остается свободным. При $s = \overline{0, 2, p}$ (47₁) разрешима за счет коэффициентов $h_1^{(s,p-s)}$. А при $s = p+1$ имеем связь

$$p\widehat{Y}_1^{(p+1,0)} + \widehat{Y}_2^{(p,1)} = 0.$$

Используя введенные для уравнений (5) и (7) обозначения, перепишем полученные резонансные связи через коэффициенты системы (4):

$$Y_2^{(p+1,0)} = \tilde{c}, \quad Y_2^{(0,p+1)} = \tilde{c}, \quad pY_1^{(p+1,0)} + Y_2^{(p,1)} = \tilde{c}. \quad (48)$$

Теорема 8. Система (46) формально эквивалентна системе (4) с невозмущенной частью $P = (y_1 y_2, 0)$ тогда и только тогда, когда для $\forall p \geq 2$ коэффициенты однородных полиномов $Y_i^{(p+1)}$ удовлетворяют трем резонансным уравнениям (48).

Следствие 5. Имеются два резонансных набора. В них входят $Y_2^{(0,p+1)}$, $Y_2^{(p+1,0)}$ и либо $Y_1^{(p+1,0)}$, либо $Y_2^{(p,1)}$.

Теорема 9. Произвольная система (46) формальной заменой (9) может быть сведена к ОНФ (4), в которой при любом $p \geq 2$ все коэффициенты $Y_i^{(p+1)}$ ($i = 1, 2$) равны нулю, кроме, возможно, трех коэффициентов из одного из двух имеющихся резонансных наборов, т. е. любая ОНФ имеет одну из следующих двух структур:

$$\dot{y}_1 = y_2^2 + \sum_{p=2}^{\infty} Y_1^{(p+1,0)} y_1^{p+1}, \quad \dot{y}_2 = \sum_{p=2}^{\infty} (Y_2^{(0,p+1)} y_2^{p+1} + Y_2^{(p+1,0)} y_1^{p+1});$$

$$\dot{y}_1 = y_2^2, \quad \dot{y}_2 = \sum_{p=2}^{\infty} (Y_2^{(0,p+1)} y_2^{p+1} + Y_2^{(p,1)} y_1^p y_2 + Y_2^{(p+1,0)} y_1^{p+1}).$$

9 Нормализация систем с ВКФ₃²

Пусть в системе (1) невозмущенная часть $P(x)$ линейной неособой заменой сводится к ВКФ₃² = $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Будем сразу предполагать, что система (1) имеет вид

$$\dot{x}_1 = x_2^2 + X_1(x_1, x_2), \quad \dot{x}_2 = X_2(x_1, x_2). \quad (49)$$

Тогда система (6) запишется в виде

$$(s+1)h_1^{(s+1, p-s-1)} - 2h_2^{(s, p-s)} = \widehat{Y}_1^{(s, p+1-s)}, \quad (s+1)h_2^{(s+1, p-s-1)} = \widehat{Y}_2^{(s, p+1-s)} \quad (s = \overline{0, p+1}). \quad (50)$$

В подсистеме (50₂) при $s = p, p+1$ имеем связи

$$\widehat{Y}_2^{(p,1)} = 0, \quad \widehat{Y}_2^{(p+1,0)} = 0,$$

а при $s = \overline{0, p-1}$ имеем $h_2^{(s+1, p-s-1)} = (s+1)^{-1} \widehat{Y}_2^{(s, p+1-s)}$, причем $h_2^{(0, p)}$ свободен.

В подсистеме (50₁) при $s = p, p+1$ имеем связи

$$\widehat{Y}_1^{(p+1,0)} = 0, \quad \widehat{Y}_1^{(p,1)} + 2h_2^{(p,0)} = 0,$$

где $h_2^{(p,0)} = p^{-1} \widehat{Y}_2^{(p-1,2)}$, т. е. вторая связь имеет вид $p \widehat{Y}_1^{(p,1)} + 2 \widehat{Y}_2^{(p-1,2)} = 0$.

Компоненты $h_1^{(0, p)}$ и $h_2^{(0, p)}$ свободны, так как не входят в систему (50).

Используя введенные для уравнений (5) и (7) обозначения, перепишем полученные резонансные связи через коэффициенты системы (4):

$$Y_1^{(p+1,0)} = \tilde{c}, \quad Y_2^{(p,1)} = \tilde{c}, \quad Y_2^{(p+1,0)} = \tilde{c}, \quad pY_1^{(p,1)} + 2Y_2^{(p-1,2)} = \tilde{c}. \quad (51)$$

Теорема 10. Система (49) формально эквивалентна системе (4) с невозмущенной частью $P = (y_2^2, 0)$ тогда и только тогда, когда для любого $p \geq 2$ коэффициенты однородных полиномов $Y_i^{(p+1)}$ удовлетворяют четырем резонансным уравнениям (51).

Следствие 6. Имеются два резонансных набора. В них входят $Y_1^{(p+1,0)}$, $Y_2^{(p,1)}$, $Y_2^{(p+1,0)}$ и либо $Y_1^{(p,1)}$, либо $Y_2^{(p-1,2)}$.

Теорема 11. Произвольная система (49) формальной заменой (9) может быть сведена к ОНФ (4), в которой при любом $p \geq 2$ все коэффициенты $Y_i^{(p+1)}$ ($i = 1, 2$) равны нулю, кроме, возможно, четырех коэффициентов из одного из двух имеющихся резонансных наборов, т. е. любая ОНФ имеет одну из следующих двух структур:

$$\dot{y}_1 = y_2^2 + \sum_{p=2}^{\infty} (Y_1^{(p+1,0)} y_1^{p+1} + Y_1^{(p,1)} y_1^p y_2), \quad \dot{y}_2 = \sum_{p=2}^{\infty} (Y_2^{(p,1)} y_1^p y_2 + Y_2^{(p+1,0)} y_1^{p+1});$$

$$\dot{y}_1 = y_2^2 + \sum_{p=2}^{\infty} Y_1^{(p+1,0)} y_1^{p+1}, \quad \dot{y}_2 = \sum_{p=2}^{\infty} (Y_2^{(p-1,2)} y_1^{p-1} y_2^2 + Y_2^{(p,1)} y_1^p y_2 + Y_2^{(p+1,0)} y_1^{p+1}).$$

10 Нормализация систем с ВКФ₄²

Пусть в системе (1) невозмущенная часть $P(x)$ линейной неособой заменой сводится к ВКФ₄² = $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Будем сразу предполагать, что система (1) имеет вид

$$\dot{x}_1 = x_1^2 + x_1x_2 + X_1(x_1, x_2), \quad \dot{x}_2 = X_2(x_1, x_2). \quad (52)$$

Тогда система (6) запишется в виде

$$\begin{aligned} (s-3)h_1^{(s-1, p-s+1)} + (s-1)h_1^{(s, p-s)} - h_2^{(s-1, p-s+1)} &= \widehat{Y}_1^{(s, p+1-s)}, \\ (s-1)h_2^{(s-1, p-s+1)} + sh_2^{(s, p-s)} &= \widehat{Y}_2^{(s, p+1-s)} \quad (s = \overline{0, p+1}; p \geq 2). \end{aligned} \quad (53)$$

В подсистеме (53₂) при $s = 0$ имеем связь

$$\widehat{Y}_2^{(0, p+1)} = 0,$$

причем $h_2^{(0, p)}$ свободен. При $s = \overline{1, p}$ из (53₂) однозначно находятся коэффициенты $h_2^{(s, p-s)} = s^{-1} \sum_{j=1}^s (-1)^{s-j} \widehat{Y}_2^{(j, p+1-j)}$.

Последнее уравнение в (53₂) имеет вид: $ph_2^{(p, 0)} = \widehat{Y}_2^{(p+1, 0)}$.

Подставляя в него найденный $h_2^{(p, 0)}$, получаем вторую связь

$$\sum_{j=1}^{p+1} (-1)^j \widehat{Y}_2^{(j, p+1-j)} = 0.$$

Подставляя теперь $h_2^{(s, p-s)}$ из (53₂) в (53₁), получаем систему

$$a_s h_1^{(s-1, p-s+1)} + b_s h_1^{(s, p-s)} = \check{Y}_1^{(s, p+1-s)} \quad (s = \overline{0, p+1}), \quad (54)$$

в которой $a_s = s - 3$, $b_s = s - 1$, $\check{Y}_1^{(s, p+1-s)} = \widehat{Y}_1^{(s, p+1-s)} + h_2^{(s-1, p-s+1)}$.

Выделим последние $p - 1$ уравнений системы (54) в отдельную подсистему

$$\Theta h_1 = \check{Y},$$

в которой $\Theta = \begin{pmatrix} 0 & b_3 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & a_4 & b_4 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_5 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & b_{p-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_p & b_p \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & a_{p+1} \end{pmatrix}$ — двухдиагональная $(p - 1)$ - матрица,

векторы $h_1 = (h_1^{(2, p-2)}, \dots, h_1^{(p, 0)})$, $\check{Y} = (\check{Y}_1^{(3, p-2)}, \dots, \check{Y}_1^{(p+1, 0)})$.

Эта система методом Гаусса может быть преобразована в систему

$$\Theta_g h_1 = Y_g, \quad (55)$$

где $\Theta_g = \text{diag}\{0, a_4, \dots, a_{p+1}\}$, вектор $Y_g = (Y_g^{(3, p-2)}, \dots, Y_g^{(p+1, 0)})$ имеет компоненты $Y_g^{(p+1, 0)} = \check{Y}_1^{(p+1, 0)}$, $Y_g^{(s, p+1-s)} = \check{Y}_1^{(s, p+1-s)} - a_{s+1}^{-1} b_s Y_g^{(s+1, p-s)}$.

Очевидно, $Y_g^{(s,p+1-s)} = (s-2)^{-1} \sum_{j=s-1}^p (-1)^{j-s+1} (j-1) \check{Y}_1^{(j+1,p-j)}$ ($s = \overline{p+1, 3}$).

При $s = \overline{p+1, 4}$ система (55) однозначно разрешима относительно коэффициентов $h_1^{(p,0)}, \dots, h_1^{(3,p-3)}$, а ее первое уравнение ($s = 3$) имеет вид: $0 \cdot h_1^{(2,p-2)} = Y_g^{(3,p-2)}$, и в нем $h_1^{(2,p-2)}$ свободен.

Подставляя в него формулы для $Y_g^{(3,p-2)}$, $\check{Y}_1^{(j+1,p-j)}$, $h_2^{(j,p-j)}$, получим:

$$\sum_{j=2}^p (-1)^j (j-1) \widehat{Y}_1^{(j+1,p-j)} + \sum_{j=2}^p (-1)^j \frac{j-1}{j} \sum_{k=1}^j (-1)^{j-k} \widehat{Y}_2^{(k,p+1-k)} = 0$$

или резонансную связь

$$\sum_{j=2}^p (-1)^j (j-1) \widehat{Y}_1^{(j+1,p-j)} + \sum_{j=1}^p (-1)^j \sum_{k=j-1}^{p-1} \frac{k}{k+1} \widehat{Y}_2^{(j,p+1-j)} = 0.$$

Первые три уравнения системы (54) имеют вид:

$$-h_1^{(0,p)} = \widehat{Y}_1^{(0,p+1)}, \quad -2h_1^{(0,p)} = \widehat{Y}_1^{(1,p)} + h_2^{(0,p)}, \quad -h_1^{(1,p-1)} + h_1^{(2,p-2)} = \widehat{Y}_1^{(2,p+1)} + h_2^{(1,p-1)}.$$

Из первого уравнения однозначно находится $h_1^{(0,p)}$, а за счет свободного $h_2^{(0,p)}$ однозначно разрешимо второе уравнение. В третьем же $h_1^{(1,p-1)}$ или $h_1^{(2,p-2)}$ свободен.

Используя введенные для уравнений (5) и (7) обозначения, перепишем полученные резонансные связи через коэффициенты системы (4):

$$Y_2^{(0,p+1)} = \tilde{c}, \quad \sum_{j=1}^{p+1} (-1)^j Y_2^{(j,p+1-j)} = \tilde{c},$$

$$\sum_{j=2}^p (-1)^j (j-1) Y_1^{(j+1,p-j)} + \sum_{j=1}^p (-1)^j \sum_{k=j-1}^{p-1} \frac{k}{k+1} Y_2^{(j,p+1-j)} = \tilde{c}. \tag{56}$$

Теорема 12. Система (52) формально эквивалентна системе (4) с невозмущенной частью $P = (y_1^2 + y_1 y_2, 0)$ тогда и только тогда, когда для любого $p \geq 2$ коэффициенты однородных полиномов $Y_i^{(p+1)}$ ($i = 1, 2$) удовлетворяют трем резонансным уравнениям (56).

Следствие 7. В любой резонансный набор входят три коэффициента:

- 1) коэффициент $Y_2^{(0,p+1)}$,
- 2) любой из коэффициентов $Y_2^{(s,p+1-s)}$ ($1 \leq s \leq p+1$),
- 3) любой из $Y_1^{(s,p+1-s)}$ ($3 \leq s \leq p+1$) или любой из $Y_2^{(s,p+1-s)}$ ($1 \leq s \leq p+1$), отличный от выбранного в 2) коэффициента, кроме пары коэффициентов $Y_2^{(1,p)}$ и $Y_2^{(2,p-1)}$, которые не могут входить в резонансный набор одновременно, так как для них $\det \Upsilon^p = 0$.

Теорема 13. Произвольная система (52) формальной заменой (9) может быть преобразована в ОНФ (4), в которой при любом $p \geq 2$ все коэффициенты $Y_i^{(p+1)}$ ($i = 1, 2$) равны нулю, кроме, возможно, трех коэффициентов из произвольно выбранного резонансного набора.

Пример 1. Произвольная система (52) формальной заменой (9) может быть сведена к ОНФ (4), в первом уравнении которой отсутствует возмущение:

$$\dot{y}_1 = y_1^2 + y_1 y_2, \quad \dot{y}_2 = \sum_{p=2}^{\infty} (Y_2^{(0,p+1)} y_2^{p+1} + Y_2^{(1,p)} y_1 y_2^p + Y_2^{(3,p-2)} y_1^3 y_2^{p-2}).$$

Отметим, что ни в какой ОНФ нельзя гарантированно аннулировать y_2^s ($s \leq 3$), так как любой резонансный набор содержит либо $Y_1^{(s,p+1-s)}$, либо $Y_2^{(s,p+1-s)}$ с $s \geq 3$.

11 Нормализация систем с ВКФ $_5^2$

Пусть в системе (1) невозмущенная часть $P(x)$ линейной неособой заменой сводится к ВКФ $_5^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Будем сразу предполагать, что система (1) имеет вид

$$\dot{x}_1 = x_1^2 + x_2^2 + X_1(x_1, x_2), \quad \dot{x}_2 = X_2(x_1, x_2). \quad (57)$$

Тогда система (6) запишется в виде

$$\begin{aligned} (s-3)h_1^{(s-1,p+1-s)} + (s+1)h_1^{(s+1,p-1-s)} - 2h_2^{(s,p-s)} &= \widehat{Y}_1^{(s,p+1-s)}, \\ (s-1)h_2^{(s-1,p+1-s)} + (s+1)h_2^{(s+1,p-1-s)} &= \widehat{Y}_2^{(s,p+1-s)} \quad (s = \overline{0, p+1}; p \geq 2). \end{aligned} \quad (58)$$

В зависимости от четности индекса s система (58) распадается на две независимые подсистемы. Поэтому удобно ввести следующие разложения:

$$p = 2r + \mu \quad (r \geq 1, \mu \in \{0, 1\}), \quad s = 2\tau + \mu + \nu \quad (-(\nu + \mu)/2 \leq \tau \leq r, \nu \in \{0, 1\}).$$

В результате для любых $r \geq 1, \mu \in \{0, 1\}$ система (58) принимает вид:

$$\begin{aligned} (2\tau + \mu + \nu - 3)h_1^{(2\tau+\mu+\nu-1, 2(r-\tau)+1-\nu)} + (2\tau + \mu + \nu + 1)h_1^{(2\tau+\mu+\nu+1, 2(r-\tau)-1-\nu)} - \\ - 2h_2^{(2\tau+\mu+\nu, 2(r-\tau)-\nu)} &= \widehat{Y}_1^{(2\tau+\mu+\nu, 2(r-\tau)+1-\nu)}, \\ (2\tau + \mu + \nu - 1)h_2^{(2\tau+\mu+\nu-1, 2(r-\tau)+1-\nu)} + (2\tau + \mu + \nu + 1)h_2^{(2\tau+\mu+\nu+1, 2(r-\tau)-1-\nu)} &= \\ = \widehat{Y}_2^{(2\tau+\mu+\nu, 2(r-\tau)+1-\nu)}. \end{aligned} \quad (58^\mu)$$

Положив в (58 $^\mu$) $\nu = 1$ и в (58 $^\mu$) $\nu = 0$, а затем наоборот, для любого $p = 2r + \mu$ из системы (58 $^\mu$) получаем две независимые системы:

$$\begin{aligned} (2\tau + \mu - 2)h_1^{(2\tau+\mu, 2(r-\tau))} + (2\tau + \mu + 2)h_1^{(2\tau+\mu+2, 2(r-\tau)-2)} - 2h_2^{(2\tau+\mu+1, 2(r-\tau)-1)} &= \\ = \widehat{Y}_1^{(2\tau+\mu+1, 2(r-\tau))} \quad (-1 + \mu)/2 \leq \tau \leq r, \\ (2\tau + \mu - 1)h_2^{(2\tau+\mu-1, 2(r-\tau)+1)} + (2\tau + \mu + 1)h_2^{(2\tau+\mu+1, 2(r-\tau)-1)} &= \widehat{Y}_2^{(2\tau+\mu, 2(r-\tau)+1)} \quad (0 \leq \tau \leq r); \end{aligned} \quad (59)$$

$$\begin{aligned} (2\tau + \mu - 3)h_1^{(2\tau+\mu-1, 2(r-\tau)+1)} + (2\tau + \mu + 1)h_1^{(2\tau+\mu+1, 2(r-\tau)-1)} - 2h_2^{(2\tau+\mu, 2(r-\tau))} &= \\ = \widehat{Y}_1^{(2\tau+\mu, 2(r-\tau)+1)} \quad (0 \leq \tau \leq r), \\ (2\tau + \mu)h_2^{(2\tau+\mu, 2(r-\tau))} + (2\tau + \mu + 2)h_2^{(2\tau+\mu+2, 2(r-\tau)-2)} &= \widehat{Y}_2^{(2\tau+\mu+1, 2(r-\tau))} \quad (-1 + \mu)/2 \leq \tau \leq r. \end{aligned} \quad (60)$$

1) Исследование системы (59) при $\mu = 0$ и системы (60) при $\mu = 1$.

Система (59) при $\mu = 0$ и система (60) при $\mu = 1$ имеют вид

$$\begin{aligned} (2\tau - 2)h_1^{(2\tau, 2(r-\tau)+\mu)} + (2\tau + 2)h_1^{(2\tau+2, 2(r-\tau)-2+\mu)} - 2h_2^{(2\tau+1, 2(r-\tau)-1+\mu)} &= \widehat{Y}_1^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} \\ & \quad (0 \leq \tau \leq r), \\ (2(\tau + \mu) - 1)h_2^{(2(\tau+\mu)-1, 2(r-\tau)+1-\mu)} + (2(\tau + \mu) + 1)h_2^{(2(\tau+\mu)+1, 2(r-\tau)-1-\mu)} &= \\ = \widehat{Y}_2^{(2(\tau+\mu), 2(r-\tau)+1-\mu)} & \quad (-\mu \leq \tau \leq r). \end{aligned} \quad (61)$$

При $\tau = \overline{-\mu, r-1}$ из (61₂) однозначно находятся коэффициенты

$$h_2^{(2(\tau+\mu)+1, 2(r-\tau)-1-\mu)} = \frac{1}{2(\tau + \mu) + 1} \sum_{j=0}^{\tau+\mu} (-1)^{\tau-j+\mu} \widehat{Y}_2^{(2j, 2(r-j)+1+\mu)}.$$

Последнее уравнение в (61₂) имеет вид: $(2(r + \mu) - 1)h_2^{(2(r+\mu)-1, 1-\mu)} = \widehat{Y}_2^{(2(r+\mu), 1-\mu)}$.

Подставляя в него найденный $h_2^{(2(r+\mu)-1, 1-\mu)}$, получаем резонансную связь

$$\sum_{j=0}^{r+\mu} (-1)^j \widehat{Y}_2^{(2j, 2(r-j)+1+\mu)} = 0. \quad (62)$$

Подставляя теперь $h_2^{(2\tau+1, 2(r-\tau)-1+\mu)}$ из (61₂) в (61₁), получаем систему

$$a_\tau h_1^{(2\tau, 2(r-\tau)+\mu)} + b_\tau h_1^{(2\tau+2, 2(r-\tau)-2+\mu)} = \check{Y}_1^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} \quad (\tau = \overline{0, r}), \quad (63)$$

в которой $a_\tau = 2\tau - 2$, $b_\tau = 2\tau + 2$, $\check{Y}_1^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} = \widehat{Y}_1^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} + 2h_2^{(2\tau+1, 2(r-\tau)-1+\mu)}$.

Выделим последние r уравнений системы (63) в отдельную подсистему

$$\Theta h_1 = \check{Y},$$

в которой $\Theta = \begin{pmatrix} 0 & b_1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & a_2 & b_2 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_3 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_{r-1} & b_{r-1} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & a_r \end{pmatrix}$ – двухдиагональная $(r \times r)$ - матрица,

векторы $h_1 = (h_1^{(2, 2r-2+\mu)}, \dots, h_1^{(2r, \mu)})$, $\check{Y} = (\check{Y}_1^{(3, 2r-2+\mu)}, \dots, \check{Y}_1^{(2r+1, \mu)})$.

Эта система методом Гаусса может быть преобразована в систему

$$\Theta_g h_1 = Y_g, \quad (64)$$

где $\Theta_g = \text{diag}\{0, a_2, \dots, a_r\}$, вектор $Y_g = (Y_g^{(3, 2r-2+\mu)}, \dots, Y_g^{(2r+1, \mu)})$ имеет компоненты $Y_g^{(2r+1, \mu)} = \check{Y}_1^{(2r+1, \mu)}$, $Y_g^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} = \check{Y}_1^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} - a_{\tau+1}^{-1} b_\tau Y_g^{(2\tau+3, 2(r-\tau)-2+\mu)}$ ($\tau = \overline{r-1, 1}$).

Очевидно, $Y_g^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} = \tau^{-1} \sum_{j=\tau}^r (-1)^{j-\tau} j \check{Y}_1^{(2j+1, 2(r-j)+\mu)}$ ($\tau = \overline{r, 1}$).

При $\tau = \overline{r, 2}$ система (64) однозначно разрешима относительно коэффициентов $h_1^{(4, 2r-4+\mu)}, \dots, h_1^{(2r, \mu)}$, а ее первое уравнение имеет вид: $0 \cdot h_1^{(2, 2r-2+\mu)} = Y_g^{(3, 2r-2+\mu)}$, и в нем $h_1^{(2, 2r-2+\mu)}$ свободен.

Подставляя в это уравнение формулы для $Y_g^{(3, p-2+\mu)}$, $\check{Y}_1^{(2j+1, 2(r-j)+\mu)}$, $h_2^{(2j+1, 2(r-j)-1+\mu)}$, получаем:

$$\sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} j \widehat{Y}_1^{(2j+1, 2(r-j)+\mu)} + 2 \sum_{j=1}^{r-1+\mu} \frac{j}{2j+1} \sum_{k=0}^j (-1)^{k+1} \widehat{Y}_2^{(2k, 2(r-k)+1+\mu)} = 0$$

или резонансную связь

$$\sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} j \widehat{Y}_1^{(2j+1, 2(r-j)+\mu)} + 2 \sum_{j=0}^{r-1+\mu} (-1)^{j+1} \widehat{Y}_2^{(2j, 2(r-j)+1+\mu)} \sum_{k=j}^{r-1} \frac{k}{2k+1} = 0. \quad (65)$$

Первое уравнение системы (63) имеет вид:

$$-2h_1^{(0, 2r+\mu)} + 2h_1^{(2, 2r-2+\mu)} = \check{Y}_1^{(1, 2r+\mu)}.$$

Оно, очевидно, разрешимо, и коэффициент $h_1^{(0, 2r+\mu)}$ (либо $h_1^{(2, 2r-2+\mu)}$) свободен.

2) Исследование системы (59) при $\mu = 1$ и системы (60) при $\mu = 0$.

Система (60) при $\mu = 0$ и система (59) при $\mu = 1$ имеют вид

$$\begin{aligned} (2(\tau + \mu) - 3)h_1^{(2(\tau+\mu)-1, 2(r-\tau)+1-\mu)} + (2(\tau + \mu) + 1)h_1^{(2(\tau+\mu)+1, 2(r-\tau)-1-\mu)} - \\ - 2h_2^{(2(\tau+\mu), 2(r-\tau)-\mu)} = \widehat{Y}_1^{(2(\tau+\mu), 2(r-\tau)+1-\mu)} \quad (-\mu \leq \tau \leq r), \quad (66) \\ 2\tau h_2^{(2\tau, 2(r-\tau)+\mu)} + (2\tau + 2)h_2^{(2\tau+2, 2(r-\tau)-2+\mu)} = \widehat{Y}_2^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+\mu)} \quad (0 \leq \tau \leq r). \end{aligned}$$

При $\tau = \overline{0, r-1}$ из (66₂) однозначно находятся коэффициенты $h_2^{(2\tau+2, 2(r-\tau)-2+\mu)} = (2\tau + 2)^{-1} \sum_{j=0}^{\tau} (-1)^{\tau-j} \widehat{Y}_2^{(2j+1, 2(r-j)+\mu)}$, и коэффициент $h_2^{(0, 2r+\mu)}$ свободен.

Последнее уравнение в (66₂) имеет вид: $2\tau h_2^{(2r, \mu)} = \widehat{Y}_2^{(2r+1, \mu)}$.

Подставляя в него найденный $h_2^{(2r, \mu)}$, получаем резонансную связь

$$\sum_{j=0}^r (-1)^j \widehat{Y}_2^{(2j+1, 2(r-j)+\mu)} = 0. \quad (67)$$

Подставляя теперь $h_2^{(2\tau+2, 2(r-\tau)-2+\mu)}$ из (66₂) в (66₁), получаем систему

$$a_\tau h_1^{(2(\tau+\mu)-1, 2(r-\tau)+1-\mu)} + b_\tau h_1^{(2(\tau+\mu)+1, 2(r-\tau)-1-\mu)} = \check{Y}_1^{(2(\tau+\mu), 2(r-\tau)+1-\mu)} \quad (\tau = \overline{-\mu, r}), \quad (68)$$

в которой $\check{Y}_1^{(2(\tau+\mu), 2(r-\tau)+1-\mu)} = \widehat{Y}_1^{(2(\tau+\mu), 2(r-\tau)+1-\mu)} + 2h_2^{(2(\tau+\mu), 2(r-\tau)-\mu)}$, $a_\tau = 2(\tau + \mu) - 3$, $b_\tau = 2(\tau + \mu) + 1$.

Выделим последние $r + \mu$ уравнений системы (68) в отдельную подсистему

$$\Theta h_1 = \check{Y},$$

в которой $\Theta = \begin{pmatrix} a_{1-\mu} & b_{1-\mu} & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & a_{2-\mu} & b_{2-\mu} & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_{3-\mu} & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_{r-1} & b_{r-1} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & a_r \end{pmatrix}$ – двухдиагональная $(r+\mu)$ - матрица,

векторы $h_1 = (h_1^{(1,2r-1+\mu)}, \dots, h_1^{(2(r+\mu)-1,1-\mu)})$, $\check{Y} = (\check{Y}_1^{(2,2r-1+\mu)}, \dots, \check{Y}_1^{(2(r+\mu),1-\mu)})$.

Данная система однозначно разрешима, поскольку стоящие на главной диагонали коэффициенты $a_\tau = 2(\tau + \mu) - 3 \neq 0$ ($\tau = \overline{1-\mu, r}$).

Первое уравнение в (68) ($\tau = -\mu$) имеет вид: $h_1^{(1,2r-1+\mu)} = \widehat{Y}_1^{(0,2r+1+\mu)} + 2h_2^{(0,2r+\mu)}$ и однозначно разрешимо за счет оставшегося свободным коэффициентом $h_2^{(0,2r+\mu)}$.

Используя введенные для уравнений (5) и (7) обозначения, перепишем полученные резонансные связи (65), (62), (67) для $\mu = 0$ и $\mu = 1$ через коэффициенты системы (4):

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} j Y_1^{(2j+1,2(r-j))} + 2 \sum_{j=0}^{r-1} (-1)^{j+1} Y_2^{(2j,2(r-j)+1)} \sum_{k=j}^{r-1} \frac{k}{2k+1} &= \tilde{c}, \\ \sum_{j=0}^r (-1)^j Y_2^{(2j,2(r-j)+1)} = \tilde{c}; \quad \sum_{j=0}^r (-1)^j Y_2^{(2j+1,2(r-j))} &= \tilde{c} \quad (\mu = 0); \end{aligned} \tag{69}$$

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^r (-1)^{j-1} j Y_1^{(2j+1,2(r-j)+1)} + 2 \sum_{j=0}^r (-1)^{j+1} Y_2^{(2j,2(r-j)+2)} \sum_{k=j}^r \frac{k}{2k+1} &= \tilde{c}, \\ \sum_{j=0}^r (-1)^j Y_2^{(2j,2(r-j)+2)} = \tilde{c}; \quad \sum_{j=0}^r (-1)^j Y_2^{(2j+1,2(r-j)+1)} &= \tilde{c} \quad (\mu = 1). \end{aligned} \tag{70}$$

Теорема 14. Система (57) формально эквивалентна системе (4) с невозмущенной частью $P = (y_1^2 + y_2^2, 0)$ тогда и только тогда, когда для любого $p = 2r + \mu$ ($r \geq 1$, $\mu \in \{0, 1\}$) коэффициенты однородных полиномов $Y_i^{(p+1)}$ ($i = 1, 2$) удовлетворяют трем резонансным уравнениям, а именно:

1) при $p = 2r$ ($r \geq 1$, $\mu = 0$) коэффициенты $Y_1^{(2\tau+1,2(r-\tau))}$ ($1 \leq \tau \leq r$), $Y_2^{(2\tau,2(r-\tau)+1)}$ ($0 \leq \tau \leq r$) удовлетворяют уравнениям (69₁), (69₂), а коэффициенты $Y_2^{(2\tau+1,2(r-\tau))}$ ($0 \leq \tau \leq r$) удовлетворяют уравнению (69₃);

2) при $p = 2r + 1$ ($r \geq 1$, $\mu = 1$) коэффициенты $Y_1^{(2\tau+1,2(r-\tau)+1)}$ ($1 \leq \tau \leq r$), $Y_2^{(2\tau,2(r-\tau)+2)}$ ($0 \leq \tau \leq r + 1$) удовлетворяют уравнениям (70₁), (70₂), коэффициенты $Y_2^{(2\tau+1,2(r-\tau)+1)}$ ($0 \leq \tau \leq r$) удовлетворяют уравнению (70₃).

Следствие 8. В любой резонансный набор входят три коэффициента.

При $p = 2r$ ($r \geq 1$, $\mu = 0$) – это следующие коэффициенты:

1) любой из $Y_2^{(2\tau,2(r-\tau)+1)}$ ($0 \leq \tau \leq r$); 2) любой из $Y_2^{(2\tau+1,2(r-\tau))}$ ($0 \leq \tau \leq r$);
3) любой из $Y_1^{(2\tau+1,2(r-\tau))}$ ($1 \leq \tau \leq r$) или любой из $Y_2^{(2\tau,2(r-\tau)+1)}$ ($0 \leq \tau \leq r$), отличный от выбранного в 1), кроме пары $Y_2^{(0,2r+1)}$ и $Y_2^{(2,2r-1)}$, которые не могут входить в резонансный набор одновременно, поскольку для них $\det \Upsilon^p = 0$.

При $p = 2r + 1$ ($r \geq 1, \mu = 1$) – это следующие коэффициенты:

- 1) любой из $Y_2^{(2\tau, 2(r-\tau)+2)}$ ($0 \leq \tau \leq r + 1$); 2) любой из $Y_2^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+1)}$ ($0 \leq \tau \leq r$);
 3) любой из $Y_1^{(2\tau+1, 2(r-\tau)+1)}$ ($1 \leq \tau \leq r$) или любой из $Y_2^{(2\tau, 2(r-\tau)+2)}$ ($0 \leq \tau \leq r + 1$),
 отличный от выбранного в 1), кроме пары $Y_2^{(0, 2r+2)}$ и $Y_2^{(2, 2r)}$, которые не могут входить в резонансный набор одновременно, поскольку для них $\det \Upsilon^p = 0$.

Теорема 15. Произвольная система (57) формальной заменой (9) может быть преобразована в ОНФ (4), в которой при любом $p \geq 2$ все коэффициенты $Y_i^{(p+1)}$ ($i = 1, 2$) равны нулю, кроме, возможно, трех коэффициентов из произвольно выбранного резонансного набора, описанного в следствии 8.

Пример 2. Произвольная система (57) формальной заменой (9) может быть сведена к ОНФ (4), которая линейна по y_2 :

$$\begin{aligned} \dot{y}_1 &= y_1^2 + y_1 y_2 + \sum_{r=1}^{\infty} (Y_1^{(2r+1,0)} + Y_1^{(2r+1,1)} y_2) y_1^{2r+1}, \\ \dot{y}_2 &= \sum_{r=1}^{\infty} (Y_2^{(2r+1,0)} y_1 + Y_2^{(2r+2,0)} y_1^2 + Y_2^{(2r,1)} y_2 + Y_2^{(2r+1,1)} y_1 y_2) y_1^{2r}. \end{aligned}$$

Часть IV

Заключение

Как отмечалось в части I, процесс нормализации вещественной двумерной системы (1) $\dot{x}_i = P_i(x) + X_i(x)$, в которой $P_i = a_i x_1^2 + 2b_i x_1 x_2 + c_i x_2^2$ – это невозмущенная часть, $X_i = \sum_{p=2}^{\infty} X_i^{(p+1)}(x)$ – возмущение, а $X_i^{(r)}$ – однородный многочлен порядка r ($i = 1, 2$), естественным образом распадается на два этапа.

I) На первом этапе при помощи линейных неособых замен (9) упрощается невозмущенная часть системы (1), т. е. векторный однородный квадратичный многочлен $P = (P_1, P_2)$.

В части II множество систем (2) разбивается на девятнадцать линейно неэквивалентных между собой классов. Простейшим представителем каждого класса является каноническая форма (см. определение 7) – аналог жордановой матрицы для линейных систем.

Семейство канонических форм разбивается на три подсемейства в зависимости от степени l общего множителя многочленов P_1 и P_2 (см. определение 5).

Выяснилось, что если P_1 и P_2 не имеют общего множителя ($l = 0$), а это по утверждению 1 равносильно тому, что соответствующий им результат $R \neq 0$, то система (2) может быть сведена к одной из десяти канонических форм: $K\Phi_1^0 - K\Phi_{10}^0$. Если P_1 и P_2 имеют общий множитель первой степени, то система (2) сводится к одной из пяти канонических форм: $K\Phi_1^1 - K\Phi_5^1$. Наконец, если P_1 и P_2 пропорциональны ($l = 2$), то система (2) сводится к одной из четырех канонических форм: $K\Phi_1^2 - K\Phi_4^2$.

Остановимся подробнее на двух моментах.

1) Перенумерация (14) сводит любую $K\Phi_i^l$, конечно, если она не инвариантна относительно этой замены, к дополнительной канонической форме $K\Phi_i^{l\Pi}$ (см. определение 8), для которой не выполняется принцип 5 из определения КФ.

А при $l = 2$ имеет место другая разновидность дополнительной КФ: ДКФ $_2^2$ согласно замечанию 19 получена из КФ $_2^2$ с $\sigma = -1$ линейной заменой, отличной от перенумерации, и имеет свою ДКФ $_2^{2п}$.

2) В случае $l = 2$ каждая из пяти КФ 2 , если КФ $_2^2$ разбить на две формы в зависимости от знака σ , линейно эквивалентна своей вырожденной КФ (см. определение 9). Достоинством ВКФ 2 является ее меньший по сравнению с соответствующей КФ 2 индекс, что позволяет довольно легко исследовать ОНФ систем (1) с ВКФ 2 в невозмущенной части. Но отсутствие P_2 не позволяет аннулировать ряд слагаемых в возмущении, что удается сделать при невырожденной КФ, конечно, если позволяют технические возможности.

II) Второй этап заключается в том, чтобы из системы (1), невозмущенную часть которой образует одна из КФ l или ВКФ 2 , при помощи почти тождественной замены (3) в явном виде получить все обобщенные нормальные формы (см. определение 4).

В части III эта задача решена для систем с ВКФ $_1^2, \dots, ВКФ_5^2$ в невозмущенной части.

Опишем теперь, что сделано с другими КФ $_i^l$ или с их близкими аналогами, так как до этой статьи использовалась классификация канонических форм, введенная в [2, § 2], в которой пятый и шестой принципы определения КФ не были четко сформулированы.

В случае $l = 0$ ранее исследованы системы (1) со следующими четырьмя формами: с КФ $_1^0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ – в [2, § 6], с КФ $_2^0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ – в [4, § 11], с КФ $_4^{0*} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & u_* \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, отличающейся от КФ $_4^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ нормировкой, – в [2, § 6], с КФ $_5^0 = \begin{pmatrix} u & 0 & \sigma \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, в которой $\sigma = -\text{sign } u$ ($R < 0$), – в [5, § 12] (к сожалению, КФ $_5^0$ с $R > 0$ еще не выявили).

В случае $l = 1$ ранее исследованы системы (1) со следующими четырьмя формами: с КФ $_1^1 = \begin{pmatrix} u & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ – в [2, § 5], с КФ $_2^1 = \begin{pmatrix} 0 & \sigma & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ – в [3, § 8], с КФ $_3^1 = \begin{pmatrix} u & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, включая $u = -1$, – в [3, § 7], с КФ $_4^1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ – в [4, § 9].

Таким образом, в одном из случаев получены два набора формально эквивалентных ОНФ. В первом наборе невозмущенная часть представлена КФ $_2^1$ с $\sigma = 1$, а во втором – формой вида КФ $_3^1$, но с $u = -1$, и эти КФ согласно замечанию 7 линейно эквивалентны.

В случае $l = 2$ ранее исследованы системы (1) со следующими тремя формами: с КФ $_1^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ – в работе [2, § 4], с ДКФ $_2^{2*} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, отличающейся от ДКФ $_2^2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ нормировкой, – в [4, § 10], с КФ $_4^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ – в [2, § 3].

Здесь уже в трех случаях получены по два набора формально эквивалентных ОНФ. По теореме 5 ВКФ $_i^2$ линейно эквивалентна КФ $_i^2$ ($i = 1, 3, 4$), ВКФ $_2^2$ эквивалентна КФ $_2^2$ с $\sigma = -1$ (и ДКФ $_2^2$), а ВКФ $_5^2$ эквивалентна КФ $_2^2$ с $\sigma = 1$.

Отметим также, что система (1), исследованная в [4, § 10], – это пока единственная система, невозмущенная часть которой содержит четыре ненулевых слагаемых (ДКФ $_2^{2*}$).

Список литературы

- [1] Басов В. В. Обобщенная нормальная форма и формальная эквивалентность систем дифференциальных уравнений с нулевыми характеристическими числами // Дифференц. уравнения, 2003, т. 39, N 2, с. 154–170.
- [2] Басов В. В., Скитович А. В. Обобщенная нормальная форма и формальная эквивалентность двумерных систем с нулевым квадратичным приближением, I // Дифференц. уравнения, 2003, т. 39, N 8, с. 1016–1029.
- [3] Басов В. В., Скитович А. В. Обобщенная нормальная форма и формальная эквивалентность двумерных систем с нулевым квадратичным приближением, II // Дифференц. уравнения, 2005, т. 41, N 8, с. 1011–1022.
- [4] Басов В. В. Обобщенная нормальная форма и формальная эквивалентность двумерных систем с нулевым квадратичным приближением, III // Дифференц. уравнения, 2006, т. 42, N 3, с. 308–319.
- [5] Басов В. В., Федорова Е. В. Нормализация двумерных систем с невозмущенной частью $(\alpha x_1^2 + x_1 x_2, x_1 x_2)$ // Труды XII Межд. науч. конф. по дифференц. уравнениям (Еругинские чтения), 2007, с. 24–32.
- [6] Басов В. В., Федорова Е. В. Обобщенная нормальная форма и формальная эквивалентность двумерных систем с нулевым квадратичным приближением, IV // Дифференц. уравнения, 2009, т. 45, N 3, с. 297–313.
- [7] Брюно А. Д., Петрович В. Ю. Нормальные формы системы ОДУ // Препринт ИПМ РАН, 2000, N 18.
- [8] Басов В. В., Федотов А. А. Обобщенная нормальная форма двумерных систем ОДУ с линейно-квадратичной невозмущенной частью // Вестник СПбГУ, сер. 1, 2007, вып. 1, с. 13–33.
- [9] Брюно А. Д. Аналитическая форма дифференциальных уравнений // Тр. Моск. Матем. о-ва, 1971, т. 25, с. 119–262; 1972, т. 26, с. 7–264.
- [10] Басов В. В. Метод нормальных форм в локальной качественной теории дифференц. уравнений: формальная теория нормальных форм. СПб., СПбГУ, 2001. 44 с.
- [11] Басов В. В. Метод нормальных форм в локальной качественной теории дифференц. уравнений: аналитическая теория нормальных форм. СПб., СПбГУ, 2002. 100 с.
- [12] Kokubu H., Oka H., Wang D. Linear grading function and further reduction of normal forms // J. Diff. Eq., 1996, v. 132, p. 293–318.
- [13] Сибирский К. С. Введение в алгебраическую теорию инвариантов дифференциальных уравнений // Кишинев "Штиинца," 1982. 168 с.
- [14] Белицкий Г. Р. Нормальные формы формальных рядов и ростков C^∞ -отображений относительно действия группы // Изв. АН СССР, сер. матем., 1976, т. 40, N 4, с. 855–868.